Предисловие

Спасибо за выбор компании FRECON, которая разработала и изготовила многофункциональный компактный инвертор (преобразователь частоты) серии FR150A.

Многофункциональные компактные инверторы серии FR150A представляют собой компактные, многофункциональные и очень конкурентоспособные модели. Особенно они применимы для электронного оборудования, упаковки пищевых продуктов, деревообработки, бегущих дорожек и других применений передачи малой энергии. Это руководство пользователя представляет собой детализированное описание характеристик многофункционального компактного инвертора серии FR150A, конструктивных деталей, настройку параметров, эксплуатации и ввода в действие, технического осмотра и других вопросов. Внимательно прочитайте о мерах предосторожности перед включением, и используйте этот продукт только в случае, когда обеспечена безопасность персонала и оборудования.

ВАЖНЫЕ ЗАМЕЧАНИЯ

- ◆Для пояснения деталей некоторые продукты в этом руководстве имеют внешний корпус или экраны безопасности, которые на рисунке удалены. При использовании этого продукта убедитесь в том, что хорошо установили внешний корпус или крышку, в соответствии с указанием по ручным операциям.
- ◆Рисунки, которые содержит это руководство, приведены только для иллюстрации, и они могут изменяться для различных продуктов, которые вы заказали.
- ◆Компания обеспечивает непрерывное усовершенствование продуктов, характеристики продукта продолжают модернизироваться, поэтому в приведенную информацию могут быть внесены изменения без предварительного уведомления.
- ◆Если вы имеете вопросы, свяжитесь с нашими региональными агентами или нашим центром обслуживания потребителя. Телефон центра обслуживания потребителя 0755-33067999.
- ◆Для получения информации о других продуктах компании посетите наш вебсайт http://www.frecon.com.cn

Оглавление

| ПРЕДИСЛОВИЕ | 1 - |
|--|------|
| ОГЛАВЛЕНИЕ | 2 - |
| ГЛАВА 1 ИНФОРМАЦИЯ О ПРОДУКТЕ | 3 - |
| 1.1 Информация на паспортной табличке | |
| 1.2 Информация о модели продукта FR150A | |
| 1.3 ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ FR150A | |
| ГЛАВА 2 УСТАНОВКА И ПРОВОДНОЙ МОНТАЖ | |
| ТЛАВА 2 УСТАНОВКА И ПРОВОДНОИ МОНТАЖ | 8 - |
| 2.1 Монтаж соединений | |
| 2.2 КОНФИГУРАЦИЯ ВЫВОДОВ | 9 - |
| ГЛАВА З ЭКСПЛУАТАЦИЯ И ОТОБРАЖЕНИЕ | 13 - |
| 3.1 Введение в работу клавиатуры | 13 - |
| 3.2 ПРОСМОТР И ИЗМЕНЕНИЕ КОДОВ ФУНКЦИИ | |
| 3.3 ПРОСМОТР ПАРАМЕТРОВ СОСТОЯНИЯ | |
| 3.4 АВТОНАСТРОЙКА ДВИГАТЕЛЯ | |
| 3.5 УСТАНОВКА ПАРОЛЯ | |
| 3.7 Описание кодов функций меню быстрого доступа | |
| ГЛАВА 4 ПЕРЕЧЕНЬ ПАРАМЕТРОВ | |
| 4.1 Стандартные функциональные параметры | |
| ГЛАВА 6 ОБСЛУЖИВАНИЕ И ПОИСК НЕИСПРАВНОСТЕЙ | 60 - |
| ПРИЛОЖЕНИЕ А: КОММУНИКАЦИОННЫЙ ПРОТОКОЛ MODBUS | |
| ПРИЛОЖЕНИЕ В: ПРИСПОСОБЛЕНИЯ | |

Глава 1 Информация о продукте

1.1 Информация на паспортной табличке



Рис. 1-1 Информация на паспортной табличке

Обозначение модели

Модель, показанная на паспортной табличке продукта, содержит следующую информацию.

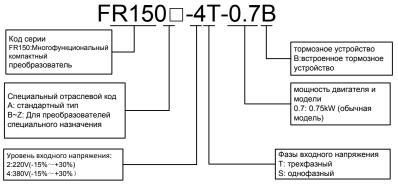


Рис. 1-2 Присвоение наименования

1.2 Информация о модели продукта FR150A

| Table 1-1 Модель продукта FR150A и технические данны | Table 1-1 Модели | продукта | FR150A | и технические данные |
|--|------------------|----------|--------|----------------------|
|--|------------------|----------|--------|----------------------|

| | Допустима | Номинальн | Номинальн | Подходящий | і двигатель |
|-----------------|---------------------|-----------|-----------|--------------------|-------------|
| Модель. | я мощность | ый ток на | ый ток на | | |
| | кВа | входе А | выходе А | кВт | Л.С. |
| Однофазный: 220 | B, $50/60 \Gamma$ ц | Диапазон: | -15%~+30% | 6 | |
| FR150A-2S-0.2B | 0.5 | 4.9 | 1.6 | 0.18, 0.2, 0.25 | 0.25 |
| FR150A-2S-0.4B | 1.0 | 6.5 | 2.5 | 0.37, 0.4 | 0.5 |
| FR150A-2S-0.7B | 1.5 | 9.3 | 4.2 | 0.75 | 1.0 |
| FR150A-2S-1.5B | 3.0 | 15.7 | 7.5 | 1.5 | 2 |
| FR150A-2S-2.2B | 4.0 | 24 | 9.5 | 2.2 | 3 |
| Трехфазный: 380 | В, 50/60 Гц | Диапазон: | -15%~+30% | Ó | |
| FR150A-4T-0.7B | 1.5 | 3.4 | 2.5 | 0.75 | 1 |
| FR150A-4T-1.5B | 3.0 | 5.0 | 4.2 | 1.5 | 2 |
| FR150A-4T-2.2B | 4.0 | 5.8 | 5.5 | 2.2 | 3 |
| FR150A-4T-4.0B | 6.0 | 11 | 9.5 | 3.7, 4 | 5 |

1.3 Технические характеристики FR150A Таблица 1-2 Технические характеристики FR150A

| Таблица 1-2 Технические характеристики FR150A | | | | |
|---|----------------------------------|---|--|--|
| П | роект | Спецификации | | |
| | Ном. входное | Однофазный 220 B (-15%~+30%) | | |
| | напряжение (В) | Трехфазный 380 B (-15%~+30%) | | |
| Вход сети питания | Ном. входной ток (A) | См. таблицу 1-1 | | |
| | Ном. входная частота (Гц) | 50 Гц / 60 Гц, допуск ±5% | | |
| Силовой | Макс. выходное напряжение (В) | 0 \sim номинальное входное напряжение, ошибка <±3% | | |
| выход | Макс. входная частота (Гц) | $0.00{\sim}600.00$ Гц, шаг 0.01 Гц | | |
| Характерист | V/f зависимость | Управление V/f Бессенсорное векторное управление 1 Бессенсорное векторное управление 2 | | |
| | Диапазон скорости | 1:50 (Управление V/f) 1:100 (Бессенсорное векторное управление 1) 1:200 (Бессенсорное векторное управление 2) | | |
| | Точность по скорости | ±0.5% (Управление V/f) ±0.2% (Бессенсорное векторное управление 1, 2) | | |
| управления | Флуктуации по скорости | $\pm 0.3\%$ (Бессенсорное векторное управление 1, 2) | | |
| | Реакция крутящего момента | < 10 мс (Бессенсорное векторное управление 1, 2) | | |
| | Начальный крутящий | 0.5 Гц: 180% (Управление V/f, Бессенсорное векторное управление 1) | | |
| | момент | 0.25 Гц: 180% (Бессенсорное векторное | | |

| | Т | ональный компактный инвертор серий ГК 150 |
|---------------------|---------------------|---|
| | | управление 2) |
| | Несущая частота | 0.7 κΓų∼16 k Γц |
| | Способность | Модель G: 150% ном. тока 60 с,180% ном. тока |
| | переносить | 10 с, 200% ном. тока 1 с. |
| | перегрузки | |
| | Подъем | Автоматический подъем крутящего момента; |
| | крутящего | Ручной подъем крутящего момента 0.1% |
| | момента | 30.0% |
| Oowonwa | | Три вида: прямая, многоточечный тип; N |
| Основные функции | Кривая V/F | Th-тип V / F кривой (1.2 Th - тип, 1.4 Th - тип, |
| функции | | 1.6 Th - тип, 1.8 Th - тип, 2 Th - тип) |
| | | Линия или кривая режима ускорения и |
| | Кривая | замедления. |
| | ускорения и | Четыре вида времени ускорения и замедления, |
| | замедления | диапазон времени линейного изменения: $0.0 \sim$ |
| | | 6000.0 c |
| | | Начальная частота DC торможения: $0.00\sim$ |
| | DC торможение | 600.00 Гц |
| | | Время DC торможения: $0.0 \text{ c} \sim 10.0 \text{ c}$ |
| | | Ток DC торможения: 0.0%~150.0% |
| | Торможение | Частотный диапазон толчковой подачи: 0.00 |
| | толчковой | Гц∼50.00 Гц. |
| | подачи | Время замедления толчковой подачи: $0.0~\mathrm{c}$ |
| | | 6000.0 c. |
| | Простой ПЛК, | Через встроенный ПЛК или вывод управления, |
| | многоскоростн | чтобы достигнуть до 16 скоростей запуска |
| | ОЙ | П |
| | Встроенные в ПИД | Помогает реализации системы контура управления процессом |
| Основные | Автоматическая | управления процессом |
| функции | регулировка | Когда напряжение сети изменяется, может |
| | напряжения | автоматически поддерживать постоянное |
| | (AVR) | выходное напряжение |
| | Функция | |
| | быстрого | Минимизирует запуск инвертора с защитой от |
| | токоограничени | сверхтоков |
| | Я | |
| | Перегрузка по | Система автоматически ограничивает ток и |
| | напряжению, | напряжение в процессе работы, чтобы |
| | сверхтоки | предотвратить частые запуски |
| Запуск | Источник | Может быть с панели управления, вывода |
| J | управления | управления, через последовательный |
| | . ^ | коммуникационный порт. |

| изльтифупкцио | нальный компакт | ный инвертор серий г Ктоод |
|-----------------------|---|---|
| | Данная частота | Источники управления частоты: цифровая настройка, потенциометр на панели управления, аналоговое Напряжение, импульсный запуск, определяемый током, через последовательный порт, многоскоростной вариант, через ПЛК, через процесс ПИД. Существует несколько путей регулирования |
| Функции | Обеспечивает заш | иту от неисправности: сверхток, |
| защиты | | недонапряжение, перегреав, перегрузка и т.д. |
| | Светодиодный дисплей | Параметры дисплея |
| Дисплей и | Блокировка клавиш и выбор функций | Реализована блокировка некоторых или всех клавиш, диапазон определения клавиш для предотвращения неправильных действий |
| клавиатура | Информация контроля запуска и останова | В режиме запуска и останова можно установить контроль за группой U00 из четырех объектов. |
| | Условия эксплуатации | Внутри помещения, не на прямом солнечном свете, свободного от пыли, коррозийных газов, горючих газов, масляного тумана, водяных паров, воды и соли и т.д. |
| Условия окружающей | Высота над уровнем моря | $0{\sim}2000$ м Снижение параметров на 1% на каждые 100 м возвышения при подъеме выше 1000 метров |
| среды | Температура окружающей среды | -10 °C∼40 °C |
| | Относительная влажность | 5~95%, без конденсации |
| | Вибрация | Менее 5.9 м/ c^2 (0.6 g) |
| | Температура хранения | -20 °C∼+70 °C |
| | КПД | При номинальной мощности ≥ 93% |
| Пругос | Установка | Настенный монтаж или монтаж на DIN-рельсах |
| Другое | Степень защиты | IP20 |
| | Метод охлаждения | Принудительное с помощью вентилятора |

1.4 Конфигурация, монтажные размеры и вес

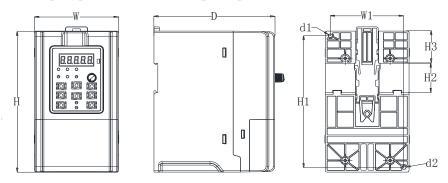


Fig 1-3 Габариты клавиатуры

Таблица 2-3 Конфигурация, монтажные размеры и вес

| | | | Габар | иты и м | монтажі | ные раз | меры (м | M) | | | | |
|----------------|-----|-----|-------|---------|---------|---------|---------|-----------------------------------|-----------------------------------|--------------------|-----|------|
| Модель | W | Н | D | W1 | H1 | Н2 | Н3 | Монтаж ное отверсти е d1 | Монтаж ное отверсти е d2 | Чистый вес (кг) | | |
| FR150A-2S-0.2B | | | | | | | | | | | | |
| FR150A-2S-0.4B | | | | | | | | | | | | |
| FR150A-2S-0.7B | 75 | 150 | 120 | 65 | 140 | 35 | 38.5 | 4.5 | 4.5 | 0.95 | | |
| FR150A-4T-0.7B | | | | | | | | | | | | |
| FR150A-4T-1.5B | | | | | | | | | | | | |
| FR150A-2S-1.5B | | | | | | | | | | | | |
| FR150A-2S-2.2B | 0.2 | 171 | | | 122 | | 1.00 | 2.5 | | 4.5 | 4.5 | 1.46 |
| FR150A-4T-2.2B | 93 | 171 | 132 | 82 | 160 | 35 | 39 | 4.5 | 4.5 | 1.46 | | |
| FR150A-4T-4.0B | | | | | | | | | | | | |

Глава 2 Установка и проводной монтаж

2.1 Монтаж соединений

2.1.1 Типичная схема подключения для однофазного инвертора 220 В

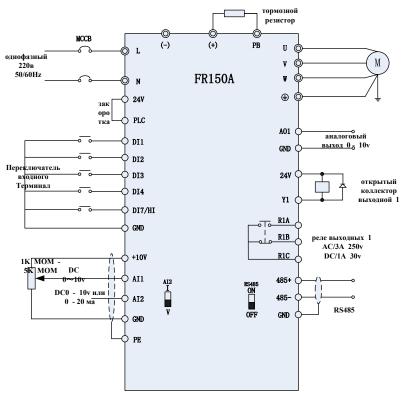


Рис. 2-1 Монтажная схема однофазного преобразователя 220 В

Замечания:

- 1) 🔘 выводы схемы питания, овыводы схемы управления.
- 2) Пользователь выбирает тормозной резистор, основываясь на действительной необходимости. См. Руководство по выбору тормозного резистора.
- 3) Сигнальный кабель и силовой кабель должны быть проложены отдельно. Если кабель управления и силовой кабель пересекаются, постарайтесь, чтобы угол пересечения был 90°. Лучший выбор аналоговых сигнальных линий это экранированная скрученная пара проводов, для силового кабеля используйте экранированный трехфазный кабель (Характеристики кабеля двигателя должны соответствовать стандартным электрическим кабелям для двигателя) или см. Руководство по приводу.

2.1.2 Типичная монтажная схема трехфазного преобразователя 380 В

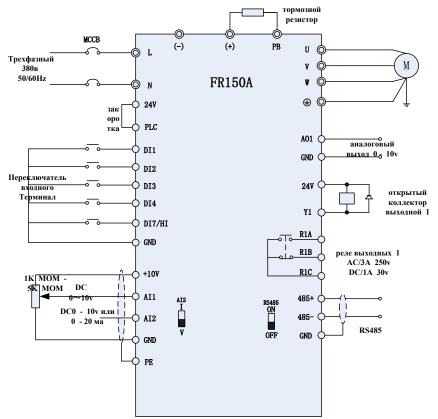


Рис. 2-2 Монтажная схема трехфазного преобразователя 380 В

2.2 Конфигурация выводов

2.2.1 Выводы цепи питания

◆а: Выводы цепи питания однофазного FR150A

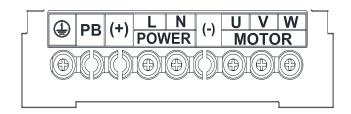


Рис. 2-3 Выводы цепи питания однофазного FR150A

◆b: Выводы цепи питания трехфазного инвертора FR150A

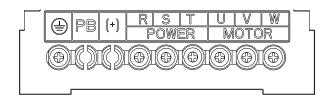


Рис. 2-4 Выводы цепи питания трехфазного инвертора FR150A

Таблица 2-1 Функции клемм цепи питания

| Маркировка клеммы | Назначение и функции клемм. | |
|----------------------|---|--|
| R, S, T | Трехфазный выходной терминал переменного тока | |
| L, N | Однофазный ввод переменного тока | |
| U, V, W | Выходная клемма инвертора переменного тока, подключенная к трехфазному двигателю переменного тока | |
| (+), (-) | Положительные и отрицательные клеммывнутренней шины постоянного тока соответственно | |
| PB | Клемма подключения тормозного резистора, один конец тормозного резистора (+), другой конец PB. | |
| | Терминал заземления, заземленный | |

2.2.2 Выводы схемы управления

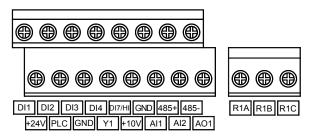


Рис. 2-5 Клеммы цепи управления

Таблица 2-2 Описание клемм цепи управления FR150A

| Тип | Клемма | Наименование | Описание функции |
|---------------------|-----------|--------------------------------------|--|
| Источник питания | +10 B-GND | Внешний источник питания +10 В | Подает +10 В питания к внешнему блоку. Обычно подает питание к внешнему потенциометру с сопротивлением в диапазоне 1–5 кОм. Максимальный выходной ток: 10 мА |
| | +24V-COM | Внешний источник питания +24 В | Подает +24 В питания к внешнему блоку Обычно, подает питание к клеммам DI/Do и внешним датчикам. Максимальный |

| | Internation | | выходной ток: 200 мА |
|---------------------------------------|-------------|---------------------------------|--|
| | | Применяется | выходной ток. 200 мА |
| | | для защиты от | |
| | | перенапряжен | |
| | | ий категории II | 2 |
| | | | Заводское соединение по |
| | | | умолчанию с +24 В. |
| | | Внешний | При подключении DI1 к DI7 с |
| | PLC | входной | помощью внешнего сигнала |
| | 120 | разъем | ПЛК необходимо подключить к |
| | | питания | внешнему источнику питания и |
| | | | отсоединить от клеммы |
| | | | источника питания +24 В. |
| | AI1-GND | Аналоговый | Диапазон входного напряжения: |
| | THE GIVE | вход 1 | DC 0~10 B/0~20 MA, |
| Аналоговый | | | определяется переключателями |
| вход | AI2 CND | Аналоговый | AI1, AI2 на панели управления. |
| | AI2-GND | вход 2 | Сопротивление: 250 кОм (вход |
| | | | напряжения), 250 Ом (токовый вход) |
| | | Клеммы входа | Максимальная частота входного |
| | DI1- GND | переключателя 1 | напряжения: 200 Гц |
| | DI2- GND | Клеммы входа | Сопротивление: 2.4 кОм Диапазон |
| | | переключателя 2 | входного напряжения: 9 В~30 В |
| | | Клеммы входа | влодного напряжения: 9 В 30 В |
| Вход | DI3- GND | переключателя 3 | |
| переключате | DI4- GND | Клеммы входа | |
| ля | DI4- OND | переключателя 4 | |
| JIM | | Клеммы входа | Кроме функц. возможностей |
| | | переключателя | DI1-DI4, инвертор также имеет |
| | DI7/HI-COM | DI7 или | высокоскоростные импульсные входы. Максимальная частота |
| | | высокоскоростн ой импульсный | входы. Максимальная частога входного напряжения: 100 кГц |
| | | | входного напряжения. 100 кг ц |
| | | вход | Диапазон выходного напряжения: |
| Аналоговый | AO1-GND | Аналоговый | $0\sim$ 10 В Необходимое |
| выход | 1101 0112 | выход 1 | сопротивление≥10 кОм |
| Выход | | Выход с | Диапазон напряжений: 0~24 В |
| переключате | Y1-GND | открытым | Диапазон значений тока: 0~50 мA |
| ля | I I GIVE | коллектором 1 | Ananason sna remm roka. V 50 mr |
| , , , , , , , , , , , , , , , , , , , | | Нормально | Нагрузочная способность |
| | R1A-R1C | разомкнутые | контакта: 250 В перем. тока, 3 А, |
| Выход реле | | выводы | COSØ=0.4, 30 В пост. тока, 1 А |
| • | | Нормально | 0.1, 30 B noci. 10kg, 171 |
| | R1B-R1C | замкнутые | |
| | | выводы | |
| | 485+-485- | Выводы | Скорость: |
| | -007007- | канала 485 | 4800/9600/19200/38400/57600/ |
| Канал связи | | | 115200 бод |
| RS485 | CND | Экран и земля | Терминальный резистор |
| | GND | канала 485 | настраивается переключателем |
| | | | на панели управления RS485 |
| | | | |

| 7 17 1 - | 17 1 | | | | | |
|-------------|----------|------------|-------------------------------|--|--|--|
| Freda | PE | Экран | Вывод заземления | | | |
| Экран | Экран РЕ | | | | | |
| Вспомогател | | Внешний | Стандартный сетевой кабель | | | |
| ьный | L | интерфейс | Максимальное расстояние: 50 м | | | |
| | | панели | | | | |
| интерфейс | | управления | | | | |

Глава 3 Эксплуатация и отображение

3.1 Введение в работу клавиатуры

При использовании человеко-машинного интерфейса можно изменять параметры, контролировать рабочее состояние системы и запускать или останавливать инвертор с помощью блока клавиатуры. Его внешний вид и функциональные области показаны на приведенном ниже рисунке.



Рис.3-1 Клавиатура

3.1.1 Функции кнопок и потерциометра на клавиатуре

Предусмотрено 8 кнопок и 1 аналоговый потенциометр, функция каждой кнопки приведена в таблице 3-1.

| Гаолица 3-1 Функции кнопок панели управления | | | | |
|--|-------------------|---|--|--|
| Обозначение | Наименован ие | Функция | | |
| ПРОГ | Выход | Вход или выход в меню первого уровня | | |
| ввод | Вход | Вход в меню интерфейса уровень за уровнем, и подтверждение настроек параметров | | |
| A | Увеличение | Увеличивает показатели или код функции | | |
| ~ | Уменьшение | Уменьшает показатели или код функции | | |
| >> | Перемещени е | Выбор отображаемых параметров в работающем или не работающем состоянии, выбирает параметр, который Вы хотите изменить | | |
| МНФ | Мультифунк ция | Выполняет функцию переключения (запускает толчковый режим (jog) и быстрое переключение источника команды) в соответствии с настройкой | | |

| , , , | | • • • |
|--------------|----------------------|--|
| | | F16.00 |
| | | |
| Ф пуск | Пуск | Запуск преобразователя с кнопочной панели управления |
| стол СБРОС | Стоп/Сброс | Останавливает преобразователь, когда он находится в рабочем состоянии и выполняет функцию сброса операции, когда преобразователь находится в состоянии отказа. Данные функции ограничиваются в F16.01. |
| пуск СБРОС О | Комбинация клавиш | Инвертор свободно останавливается при одновременном нажатии клавиш Пуск и Стоп |

3.1.2 Индикаторы клавиатуры На клавиатуре предусмотрено 8 индикаторов, описание которых приведено в таблице 3-2.

Таблица 3-2 Описания индикаторов

| таблица 5-2 Описания индикаторов | | | | |
|----------------------------------|----------------------|--|---|--|
| Инд | икатор | Наименовани е | Значения | |
| | Hz | Частота | ВКЛ: в настоящее время отображаемый параметр – частота | |
| | V | Напряжение | ВКЛ: в настоящее время отображаемый параметр – напряжение | |
| Единиц | A | Ток | ВКЛ: в настоящее время отображаемый параметр – ток | |
| ы | % | Проценты | ВКЛ: в настоящее время отображаемый параметр – проценты | |
| | Все выключен ы | Другие единицы | Другие единицы или нет единиц | |
| | FWD/REV | Вперед или реверс | ВКЛ: привод запущен в реверсивном направлении ВЫКЛ: привод запущен в прямом направлении Мигает: состояние покоя | |
| Состоян ие | LOC/REM | Клавиатура, выводы или по линии связи | ВКЛ: Управление с вывода ВЫКЛ: Управление с клавиатуры Мигает: Управление с линии связи | |
| | (Зеленый ободок) | Запущенное состояние | ВКЛ: Запущенное состояние ВЫКЛ: Состояние останова Мигает: В процессе останова | |
| | (Красны й ободок) | Неисправное состояние | ВКЛ: Неисправное состояние ВЫКЛ: Нормальное состояние Мигает: Состояние предупреждения | |

3.1.3 Отображение символов на блоке клавиатуры

Клавиатура имеет пятизначный светодиодный (цифровой) дисплей, он может отображать данную частоту, выходную частоту и другие параметры, контролировать данные и коды сигнализации. В таблице 4-3 приведены значения символов, отображаемых на блоке клавиатуры.

Таблица 3-3 Значения отображаемых символов

| Отобража емый | Это означа | Отобража емый | Это означ | Отображ аемый | Это означа | Отобража емый | Это означ |
|------------------|---------------|------------------|--------------|------------------|---------------|------------------|--------------|
| 0 | 0 | R | A | | I | 5 | S |
| 1 | 1 | Ь | b | , | J | ٢ | T |
| 5 | 2 | [| С | ນ | K | ٤ | t |
| 3 | 3 | С | С | اد | L | U | U |
| Ч | 4 | 9 | d | C | N | כ | u |
| 5 | 5 | ٤ | Е | С | n | 8 | у |
| 8 | 6 | ۴ | F | 0 | 0 | - | - |
| ٦ | 7 | ն | G | œ. | p | 8. | 8. |
| 8 | 8 | Н | Н | ď | q | • | |
| 9 | 9 | h | h | ر | r | | |

3.1.4 Состояние сообщения

Сообщение появляется, когда наступает состояние завершения определенных операций. Кодовые комбинации подсказки и их значения приведены в таблице 4-4.

Таблица 3-4 Символы подсказки

| Символ подсказки | Значение | Символ подсказки | Значение |
|------------------|-----------------------------|------------------|-----------------|
| | | | Идентификация |
| Err00~Err99 | Тип насправности | TUNE | параметра |
| EHOO EH99 | тип несправности | справности TUNE | двигателя в |
| | | | процессе |
| A00~A99 | Тип аварийного сообщения | -END- | Параметр записи |

3.2 Просмотр и изменение кодов функции

Клавиатура FR150A управляет трехуровневым меню.

Трехуровневые меню состоит из группы кода функции (уровень I), кода функции (уровень II) и значения настройки кода функции (уровень III), как показано на рисунке 3-2.

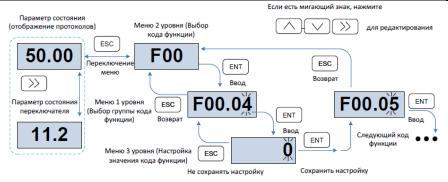


Fig.3-2 Рабочие процедуры при использовании клавиатуры

Пояснение: На уровне III меню можно нажать клавиши ESC или ENT, чтобы возвратиться в меню II уровня. Отличие для этих двух клавиш: если нет необходимости в изменении настройки кода функции, нажмите ENT, после чего будет инициировано автоматическое перемещение к следующему коду функции; если настройки кода функции будут изменены, то при нажатии клавиши ENT дисплей на 1 секунду отобразит меню "-END-", после чего восстанавливается изображение текущих настроек кода функции, при очередном нажатии клавиши ENT будет инициировано автоматическое перемещение к следующему коду функции. Нажмите клавишу ESC, чтобы отказаться от текущих изменений параметра и непосредственно возвратиться к текущему коду функции в меню II уровня.

Ниже приведен пример изменения значения F01-02 на 15.00 Гц.

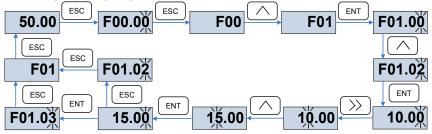


Рис. 3-3 Пример изменения величины параметра

На уровне III меню, если параметр не имеет мигающих цифр, это означает, что параметр нельзя изменить. Это может быть по следующим причинам:

- (1) Такой код функции только можно читать, например, модель привода переменного тока, фактически обнаруженный параметр и параметр записи запуска.
- (2) Такой код функции не может быть изменен в состоянии "запуска", а может быть изменен только при остановке.

3.3 Просмотр параметров состояния

Существуют параметры режима останова и параметры состояния "выполнения". Система имеет 4 параметра состояния при останове или в состоянии "выполнения". Можно нажать ">>" на клавиатуре, чтобы отобразить параметры состояния. То, какие параметры будут отображены, определяется значениями $F16.03 \sim F16.06$ (Параметры состояния "выполнения" $1 \sim 4$), $F16.07 \sim F16.10$ (параметры режима останова $1 \sim 4$), их можно выбрать из группы U00.

3.4 Автонастройка двигателя

Настройка действительна только в командном режиме клавиатуры. Установите режим настройки (стационарный или при вращении), нажмите клавишу ENT, чтобы подтвердить, тогда блок клавиатуры отобразит TUNE, затем нажмите клавишу RUN, инвертор будет ускорять или замедлять электродвигатель привода, будут выполняться операции положительной инверсии, и индикатор режима работы будет гореть. Продолжительность настройки составляет приблизительно две минуты, после чего сообщение TUNE на дисплее исчезает, и он возвратится в нормальное состояние отображения параметра, что означает, что настройка закончена.

3.5 Установка пароля

Инвертор обеспечивает функцию защиты с использованием пароля, он устанавливает пароль пользователя, когда F00.00 установлен в значение, отличное от нуля. Если работа на клавиатуре не выполняется в течение пяти минут, срабатывает защита с использованием пароля, и дисплей клавиатуры покажет "-----", при этом пользователь должен ввести правильный пароль, чтобы войти в регулярное меню, которое иначе будет недостижимо.

Существует три способа ввести пользовательский пароль:

Способ 1: установить параметр F00.00 в значение отличное от нуля, затем нажать клавиши ESC + ENT.

Способ 2: установить параметр F00.00 в значение отличное от нуля, затем не использовать клавиатуру в пределах пяти минут.

Способ 3: установить параметр F00.00 в значение отличное от нуля, затем полностью выключить и после включить инвертор.

Если необходимо отменить функцию защиты с использованием пароля, тогда через пароль войдите в систему и установите F00.00 в 0.

3.6 Блокировка клавиатуры

3.6.1 Блокировка клавиатуры

Любой из следующих трех методов немедленно блокирует все или часть клавиш клавиатуры; см., что определение кода функции F16.02.

Метод 1: Установите параметр F16.02 в значение, отличное от нуля, затем нажмите клавишу ESC + ENT.

Метод 2: Установите параметр F16.02 в значение, отличное от нуля, и затем не используйте клавиатуру в течение пяти минут.

Метод 3: Установите параметр F16.02 в значение, отличное от нуля, затем полностью выключите и потом включите питание.

3.6.2 Разблокировка клавиатуры

Одновременно нажмите клавиши ESC +>>, чтобы разблокировать клавиатуру. Операция разблокирования не изменяет значение F16.02. Это означает, что когда для клавиатуры возникают условия блокирования, клавиатура будет заблокирована снова. Если вы не хотите, чтобы панель управления была заблокирована, то после разблокировки значение F16.02 надо изменить на 0.

3.7 Описание кодов функций меню быстрого доступа

Для обеспечения быстрой настройки наиболее часто используемых параметров в программном обеспечении инверторов серии FR версии V1.07 и выше, режим фабричного меню заменен на меню быстрого доступа.

Различие отображений между меню быстрого доступа и базовым меню 2-ого уровня, см. более подробную информацию о различии и способе переключения, как указано ниже:

| Режим меню | Быстрое меню | Базовое меню |
|-----------------------|-------------------|--------------|
| 1 071111111 111011110 | BBIG1POG IIIGIIIG | Buscase memo |

| | | - |
|--------------------------------------|--|---|
| Различное отображение | F01.01. Последняя цифра кода функции с децимальной точкой, не мигает | F01.0 Последняя цифра кода без децимальной точки, мигает |
| Функциональн ые различия | 1, Нажмите или для переключения вверх или вниз в функциональном коде F17. 2. Нажатие возвратить на меню 1-го уровня. | 1. Нажмите или для переклюения вверх или вниз согласно порядку кода функции 2. Нажатие возвратить в меню 1-го уровня. |
| Переключения между типами меню | Метод 1, переключение к базовому меню путем изменения F00.01=0. Метод 2, Нажмите и удерживайте клавишу до появления меню 2 ^{-то} уровня, базовое меню переключится автоматически. | Метод 1, переключение к меню быстрого доступа путем изменения F00.01=1. Метод 2, Нажмите и удерживайте клавишу до появления меню 2 ^{-то} уровня, базовое меню переключится автоматически |

Если быстрые параметры по умолчанию не могут удовлетворить пользовательские запросы, пользователь может переопределить быстрые параметры согласно фактической ситуации; см. детализированный метод изменения функции группы с кодом F17.

Глава 4 Перечень параметров

Группы $F00 \sim F16$ представляют собой стандартные параметры функций. Группа U00 - параметры состояния контроля. Группа U01 - параметры регистрации неисправностей.

Обозначения в таблице кодов функции имеют следующее значение:

" Δ " означает, что значение данного параметра может быть изменено в рабочем или в нерабочем состоянии;

"х" означает, что значение данного параметра не может быть изменено в рабочем состоянии;

"O" означает, что данный параметр является измеренной величиной, которая не может быть изменена;

По умолчанию: значение, которое восстанавливается до заводской установки. Ни измеренное значение параметра, ни зарегистрированное значение не будут восстановлены.

Диапазон установки: величина настройки и отображения параметров Группы FR150A указаны ниже:

| Категория | Группа параметров |
|-----------------------------------|--|
| Системные параметры | F00: Системные параметры |
| | F01: Команды частоты |
| Базовые параметры | F02: Управление запуском/остановом |
| | F03: Параметры ускорения/замедления |
| | F04: Цифровой вход |
| | F05: Цифровой выход |
| Входные и выходные выводы | F06: Аналоговый и импульсный вход |
| | F07: Аналоговый и импульсный выход |
| | F22: виртуальный IO |
| | F08: Параметры двигателя 1 |
| Параметры управления и двигателя | F09: Параметры V/f управления двигателем 1 |
| параметры управления и двигателя | F10: Параметры векторного управления |
| | двигателем 1 |
| Параметры защиты | F11: Параметры защиты |
| | F12: Многоступенчатая и простая ПЛК функция |
| Параметры применения | F13: Процесс ПИД |
| Параметры применения | F14: Частота колебаний, фиксированная длина, |
| | пробуждение и счет |
| Коммуникационные параметры | F15: Коммуникационные параметры |
| Параметры клавиатуры и | F16: Параметры клавиатуры и отображения |
| отображения параметров клавиатуры | параметров клавиатуры |
| Отображение параметров, | F17: Отображение параметров, определяемых |
| определяемых пользователем | пользователем |
| Параметры контроля | U00: Контроль состояния |
| тараметры контроля | U01: Регистрация неисправностей |

4.1 Стандартные функциональные параметры

| | Таблица 4-1 Стандартные функциональные параметры | | | | |
|--------------|--|--|----------------------------|----------------|--|
| Парам етр | Наименование параметра | Диапазон установок | Значение по умолчани | Показате ль | |
| Группа | । F00: Параметры сист | embi | Ю | | |
| F00.00 | Настройка пароля пользователя | 0~65535 | 0 | × | |
| F00.01 | Отображение параметров | 0: Отображение всех параметров 1: Отображение только F00.00, F00.01 и параметров, определенных пользователем 2: Отображение только F00.00, F00.01 и параметров, отличных от заводских параметров по | 0 | × | |
| F00.02 | Защита параметров | умолчанию 0: Программирование всех параметров 1: Программирование только параметра F00.02 | 0 | × | |
| F00.04 | Инициализация параметров | 0: Нулевая операция 1: Возврат всех параметров к заводским настройкам (за исключением параметров двигателя) 2: Очистка регистрации неисправностей 3: Создание резервной копии текущих пользовательских параметров 4: Восстанавливает текущие пользовательские параметры 5: Возврат всех параметров к заводским настройкам (включая параметры двигателя) 6: Сброс потребляемой мощности | 0 | × | |
| F00.05 | Копирование параметров | 0: Нулевая операция 1: Загрузка параметров 2: Скачивание параметров (за исключением | 0 | × | |

| | иультифунг | кциональный компактный ин | rechiop cet | 701011111107 |
|--------|----------------------|---------------------------|-------------|--------------|
| | | параметров двигателя) | | |
| | | 3: Скачивание параметров | | |
| | | (включая параметры | | |
| | | двигателя) | | |
| | | 0: Доступный для | | |
| | | редактирования через | | |
| | | клавиатуру и RS485 | | |
| | Режим | 1: Доступный для | | |
| F00.06 | редактирования | редактирования через | 0 | × |
| | параметров | клавиатуру | | |
| | | 2: Доступный для | | |
| | | редактирования через | | |
| | | RS485 | | |
| | | 0: Управление | | |
| | | напряжение/Частота (V/F) | | |
| F00.08 | Двигатель 1 режим | 1:Бессенсорное векторное | 1 | × |
| FUU.U8 | управления | управление 1 | 1 | * |
| | | 2: Бессенсорное векторное | 1 | |
| | | управление 2 | | |
| | D | 0: Вывод цифрового входа | | |
| F00.09 | Режим ввода | 7 | 0 | × |
| | DI7/HI | 1: Импульсный вход | 1 | |
| | | Разряд единиц: режим | | |
| | | ШИМ модуляции | | |
| | | 0: Фиксированная несущая | | |
| | | 1: Случайная несущая | | |
| | | 2: Ограничение | | |
| | | фиксированной несущей | | |
| | | 3: Ограничение | 1 | |
| | | случайной несущей | | |
| | | Десятки: модуляция ШИМ | 1 | |
| F00.12 | ШИМ оптимизация | 0: 7-сегментный режим | 100 | × |
| 100.12 | пини оптимизация | 1: 5-сегментный режим | 100 | ^ |
| | | 2: 5-сегментный режим | | |
| | | 7-сегментное и | | |
| | | автоматическое | | |
| | | | | |
| | | переключение | 1 | |
| | | Разряд сотен: настройка | | |
| | | перемодуляции | - | |
| | | 0: Отключен | | |
| | | 1: Включен | | |
| | | | Ormanar | |
| F00.13 | Несущая частота | 0.700∼16 000 кГц | Определ | Δ |
| | | | яется | |
| | Damuurgg vaa aanaa - | | моделью | |
| F00.14 | Верхняя несущая | 0.700∼16 000 кГц | 8 000 | × |
| | частота | | кГц | |

| мультифу | тикциональный компе | актный инвертор серии гкт | JUA | |
|----------|----------------------------------|---|-----------------------------|---|
| F00.15 | Нижняя несущая частота | 0.700~16 0 00 кГц | 2.000 кГц | × |
| F00.16 | Напряжение на выходе | 5.0~150.0% | 100.0% | × |
| F00.17 | AVR | 0: Отключен 1: Включен 2: AVR отключен, если напряжение шины DC> номинального напряжения шины DC, и включен, если напряжение шины DC ≤ номинального напряжения шины DC. | 1 | × |
| F00.18 | Управление вентилятором | 3апуск при включенном источнике питания 1: вентилятор работает во время эксплуатации машины | 1 | × |
| F00.19 | Заводской пароль | 0~65535 | 0 | × |
| F00.20 | Номинальная мощность инвертора | 0.2~1000.0 кВт | Определ яется моделью | · |
| F00.21 | Номинальное напряжение инвертора | 60∼660 B | Определ яется моделью | 0 |
| F00.22 | Номинальная сила тока инвертора | 0.1~1500.0 A | Определ яется моделью | 0 |
| F00.23 | Версия программы | 0.00~655.35 | Определ яется моделью | 0 |
| F00.24 | Пароль дилера | 0~65535 | 0 | × |
| F00.25 | Установка времени работы | 0~65535 ч (0:недопустимо) | 0h | × |
| Группа 1 | F01: Управление част | | | |
| F01.00 | Выбор источника частоты | 0: Источник задающей частоты 1:Источник вспомогательной частоты 2: Задающая + Вспомогательная 3: Задающая - Вспомогательная | 0 | × |

| | іміўльтифуні | кциональный компактный ин | age high cet | DINI FIX 130F |
|--------|-------------------|---------------------------|--------------|---------------|
| | | 4:МАХ { Задающая, | | |
| | | Вспомогательная } | | |
| | | 5:MIN{ Задающая, ,Вспом | | |
| | | огательная } | | |
| | | 6:АІ1*(Задающая | | |
| | | +Вспомогательная) | | |
| | | 7:АІ2*(Задающая+Вспомо | | |
| | | гательная) | | |
| | | 0: Цифровая настройка | | |
| | | задающей частоты | | |
| | | (F01.02) | | |
| | | 1: потенциометр | | |
| | | клавиатуры | | |
| | Источник | 2: Аналоговый вход AI1 | | |
| F01.01 | управления | 3: По каналу связи | 1 | × |
| | частотой | 4: Многоступенчатое | | |
| | | 5: ПЛК | | |
| | | 6: Выход процесса ПИД | | |
| | | 7: Импульсный вход Х7/НІ | | |
| | | 8: Аналоговый вход AI2 | | |
| | Цифровая | 6. Аналоговый вход Атг | | |
| F01.02 | настройка | $0.00\sim$ Fmax | 50.00 Гц | A |
| 101.02 | задающей частоты | 0.00° Tillax | 30.00 Г Ц | Δ |
| | задающей частоты | 0: Цифровая настройка | | |
| | | Вспомог. частоты (F01.04) | | |
| | | 1: потенциометр | | |
| | | клавиатуры | | |
| | Источник | 2: : Аналоговый вход AI1 | | |
| E01.02 | управления | | | |
| F01.03 | вспомогательной | 3: По коммуникации | 0 | × |
| | частотой | 4: Многоступенчатое | | |
| | | 5: ПЛК | | |
| | | 6: Выход процесса ПИД | | |
| | | 7: импульсный вход Х7/НІ | | |
| | | 8: Аналоговый вход AI2 | | |
| | Цифровая | | | |
| F01.04 | настройка | 0.00~Fmax | 50.00 Гц | Δ |
| 101.01 | вспомогательной | 0.00 Thux | 30.00114 | Δ. |
| | частоты | | | |
| | Диапазон | 0: Относительно | | |
| F01.05 | вспомогательной | максимальной частоты | 0 | × |
| 101.03 | частоты | 1: Относительно задающей | | |
| | | частоты | | |
| | Коэффициент | | | |
| F01.06 | вспомогательной | 0.0~150.0% | 100.0% | Δ |
| | частоты | | | |
| F01.07 | Толчковая частота | 0.00∼Fmax | 5.00 Гц | Δ |
| | (Jog) | | | _ |

| F01.08 | Максимальная | 20.00~600.00 Гц | 50.00 Гц | × |
|--------|---|--|-----------|---|
| 101.00 | частота | , | 30.00 1 ц | |
| F01.09 | Верхний предел частоты | Fdown∼Fmax Нижний предел частоты∼ | 50.00 Гц | × |
| | H-man-n | максимальная частота | | |
| F01.10 | Нижний предел частоты | 0.00∼Fup | 0.00 Гц | × |
| F01.11 | Действие, когда заданная частота ниже нижнего предела частоты | 0: Работа на нижнем пределе частоты 1: Работа на 0 Нz будет активирована после времени задержки, настроенной F01.12 | 0 | × |
| F01.12 | Время работы на нижнем пределе частоты | 0.0∼6000.0 c | 60.0 с | × |
| F01.13 | Частотная коррекция начальной частоты | 0.00~600.00 Гц | 50.00 Гц | Δ |
| F01.14 | Компенсация частоты каждые 50 Гц | 0.00~50.00 Гц | 0.00 Гц | Δ |
| Группа | F02: Управление пуск | | ı | |
| F02.00 | Команда запуска | (): Управление с клавиатуры (светодиод выкл.) (): Управление с вывода (светодиод вкл.) (): Управление по каналу связи (светодиод мигает) | 0 | × |
| F02.01 | Направление движения | 0: Вперед 1: Назад | 0 | Δ |
| F02.02 | Выбор движения вперед/назад | 0: Включение прямого/обратного движения 1: Отключение движения назад | 0 | × |
| F02.03 | Нерабочее время между прямым и обратным движением | 0.0∼6000.0 c | 0.0 с | × |
| F02.04 | Режим пуска | Разряд единиц: Отслеживание запуска 0: Со стартовой частоты 1: Перезапуск слежения скорости вращения Разряд десятков: резерв | 0000 | × |

| | мультифунк | циональный компактный ин | isebiob cet | DUN FR 150A |
|--------|---------------------------------------|--|-------------|-------------|
| | | Разряд сотен: Выбор | | |
| | | отслеживания начальной | | |
| | | частоты | | |
| | | 0: Начать отслеживание с | | |
| | | нулевой скорости | | |
| | | 1: Начать отслеживание с | | |
| | | наибольшей | | |
| | | Разряд тысяч: Функция | | |
| | | приоритета толчка | | |
| • | | 0: Отсутствие приоритета | | |
| | | толчка | | |
| | | 1: Приоритет толчка | | |
| | | Разряд Десять тысяч: | | |
| | | скорость направление слежения | | |
| | | 0: последнее | | |
| | | направление парковки | | |
| | | 1: вперед | | |
| | | 2: обратный | | |
| F02.05 | Стартовая частота | 0.00∼10.00 Гц | 0.00 Гц | × |
| F02.06 | Время удержания стартовой частоты | 0.0∼100.0 c | 0.0 c | × |
| E02.07 | Ток тормоза DC | 0.0 150.00/ | 0.00/ | |
| F02.07 | перед запуском | 0.0~150.0% | 0.0% | × |
| F02.08 | Время торможения DC перед запуском | 0.0∼100.0 c | 0.0 c | × |
| F02.09 | Ток поиска скорости | 0.0~180.0% | 100.0% | Δ |
| F02.10 | Время замедления поиска скорости | 0.0~10.0s | 1.0s | × |
| F02.11 | Коэффициент поиска скорости | 0.01~5.00 | 0.30 | Δ |
| F02.12 | Способ остановки | 0: Остановка торможением 1: Остановка выбегом | 0 | × |
| F02.13 | Стартовая частота торможения DC | 0.01∼50.00 Гц | 2.00 Гц | × |
| F02.14 | Ток торможения DC останова | 0.0~150.0% | 0.0% | × |
| F02.15 | Время ожидания перед торможением DC | 0.0∼30.0 c | 0.0 c | × |
| F02.16 | Время торможения DC при останове | 0.0∼30.0 c | 0.0 c | × |
| | | 0: отключено | | |
| F02.17 | Динамическое | 1: активно | | |
| | , , | 2: активно во время работы | 0 | × |
| | торможение | 3: активно во время | | |
| | | замедления | | |
| | | | | |

| J 1- J | | | | |
|---------|---------------------|-------------------------|---------|---|
| E02 10 | Напряжение | 400 000 B | 7001 | |
| F02.18 | динамического | 480∼800 B | 700V | × |
| | торможения | | | |
| F06 10 | Коэффициент | | 100.00/ | |
| F02.19 | использования | 5.0~100.0% | 100.0% | × |
| | торможения | | | |
| F02.20 | Duran purvata () Fu | 0: Выход без напряжения | 0 | × |
| Γ02.20 | Выбор выхода 0 Гц | 1: Выход с напряжением |] 0 | ^ |
| | Выбор повторного | 0: отключено | | |
| | запуска после | 0. 0110110 10110 | 1 | |
| F02.21 | прекращения | 1: активно | 0 | Δ |
| | подачи тока | 1. активно | | |
| | Время ожидания | | | |
| | | | | |
| F02.22 | повторного запуска | 0.0~10.0 c | 0.5 c | Δ |
| | после прекращения | | | |
| | подачи тока | | | |
| | F03: Параметры уско | | 1 | |
| F03.00 | Время ускорения 0 | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | Δ |
| F03.01 | Время замедления | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | |
| F03.01 | 0 | 0.07 ~ 6000.0 € | 13.0 € | Δ |
| F03.02 | Время ускорения 1 | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | Δ |
| F03.03 | Время замедления | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | Δ |
| E02.04 | Dmarea varanavura 2 | | 15.0 | |
| F03.04 | Время ускорения 2 | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | Δ |
| F03.05 | Время замедления | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | Δ |
| F03.06 | Время ускорения 3 | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | Δ |
| 1 03.00 | Время замедления | 0.0 0000.0 € | 13.0 0 | |
| F03.07 | 3 | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | Δ |
| | Время ускорения | | | |
| F03.08 | толчкового режима | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | Δ |
| | (jog) | | | _ |
| | Время замедления | | | |
| F03.09 | толчкового режима | 0.0∼6000.0 c | 15.0 c | Δ |
| 103.07 | (jog) | 0.0 0000.0 0 | 13.00 | Δ |
| | (JUE) | 0: Линейное | | |
| | Кривая | | | |
| F03.10 | ускорения/замедле | ускорение/замедление | 0 | × |
| | ния | 1: S-кривая | | |
| | - | ускорения/замедления | - | |
| F03.11 | Время начала | 0.0∼6000.0 c | 0.0 c | × |
| | ускорения S-кривой | | | |
| | Единица времени | 0: 0.1 c | _ | |
| F03.12 | ускорения/замедле | 1: 0.01 c | 0 | × |
| | - Рия | 1. 0.01 6 | | |
| | Точка | | | |
| F03.13 | переключения | 0.00∼Fmax | 0.00 Гц | × |
| | частоты между | | , | |
| | | l | 1 | 1 |

| | Мультифункциональный компактный инвертор серии FR150A | | | |
|---------|---|-------------------------|--------|-----|
| | временем | | | |
| | ускорения 0 и | | | |
| | временем | | | |
| | ускорения 1 | | | |
| | Точка | | | |
| | переключения | | | |
| | частоты между | | | |
| F03.14 | временем | 0.00∼Fmax | 0.00Гц | × |
| | замедления 1 и | | | |
| | временем | | | |
| | замедления 2 | | | |
| F03.15 | Время окончания | 0.06000.0 | 0.0 c | × |
| FU3.13 | ускорения S-кривой | 0.0∼6000.0 c | 0.0 C | ^ |
| E02.16 | Время начала | 0.0 0 6000 0 0 | 0.0 a | |
| F03.16 | ускорения S-кривой | 0.0∼6000.0 c | 0.0 c | × |
| E02.17 | Время окончания | 0.0 | 0.0 - | |
| F03.17 | ускорения S-кривой | 0.0∼6000.0 c | 0.0 c | × |
| Группа | F04 Цифровой вход | | | |
| | Функция клеммы | 0: отсутствие функции | 1 | |
| F04.00 | DI1 | 1: Вперед (FWD) | 1 | × |
| E04.01 | Функция клеммы | 2: Назад (REV) | 2 | |
| F04.01 | DI2 | 3: 3-х проводное | 2 | × |
| E04.02 | Функция клеммы | управление | 7 | |
| F04.02 | DI3 | 4: толчок вперед (JOG) | 7 | × |
| E0.4.02 | Функция клеммы | 5: толчок назад (JOG) | 12 | |
| F04.03 | DI4 | 6: Остановка выбегом | 13 | × |
| | | 7: Сброс ошибок (RESET) | 0 | × |
| | | 8: Пауза перед запуском | 0 | × |
| | | 9: Внешняя ошибка | 0 | × |
| | | 10: Клемма UP | 0 | × |
| | | 11: Клемма DOWN | 0 | × |
| | | 12: Сброс регулировки | | 1.1 |
| | | UP/DOWN (включая | | |
| | | клавиши Л/V) | | |
| | | 13: Клемма | | |
| | | многоступенчатого | | |
| F04.06 | Функция клеммы | регулирования частоты 1 | | |
| F04.06 | D17 | 14: Клемма | | |
| | | многоступенчатого | | |
| | | регулирования частоты 2 | 0 | × |
| | | 15: Клемма | | |
| | | многоступенчатого | | |
| | | регулирования частоты 3 | | |
| | | 16: Клемма | | |
| | | многоступенчатого | | |
| | | регулирования частоты 4 | | |
| | | 17: Клемма выбора | | |
| | | ускорения/замедления 1 | | |
| | | | | |

| 18: Клемма выбора ускорения/замедления 2 19: Прекращение ускорения/замедления (пинейный останов не включен) 20: Включатель вспомогательной скорости 21: Сброс режима ПЛК 23: Приостановка ПЛК 23: Приостановка ППК 23: Приостановка ППК 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при текущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс слины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключаетсь управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение заларетить прямое заларетить прямое вращение заларетить прямое заларетить прямое заларетить прямое заларетить прямое заларетит | мультиф | ункциональный компа | актныи инвертор серии FR1 | 30A | |
|--|----------|---------------------|---------------------------|---------|---|
| 19: Прекращения ускорения/замедления (линейный останов не включен) 20: Включатель вепомогательной скорости 21: Сброс режима ПЛК 22: Приостановка ПЛК 22: Приостановка ПЛК 23: Приостановка ПЛК 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтращии клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | 18: Клемма выбора | | |
| ускорения/замедления (линейный останов не включен) 20: Включатель вспомогательной скорости 21: Сброе режима ПЛК 22: Приостановка ПЛК 23: Приостановка ПИД 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 28: Сброс качания частоты запуска переключается на инанель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключаеть управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтращии клемыцифового 0.000~1.000 с 0.010 с Δ | | | ускорения/замедления 2 | | |
| (линейный останов не включен) 20: Включатель вспомогательной скорости 21: Сброс режима ПЛК 22: Приостановка ПЛК 23: Приостановка ПИД 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс слины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключаетль управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение клемы цифрового 0.000~1.000 с 0.010 с Δ | | | 19: Прекращение | | |
| Включен) 20: Включатель вспомогательной скорости 21: Сброс режима ПЛК 22: Приостановка ПИК 23: Приостановка ПИД 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интетрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка интетрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение Приментирации клеммы цифрового 0.000~1.000 с 0.010 с 0.010 с | | | ускорения/замедления | | |
| 20: Включатель вспомогательной скорости 21: Сброс режима ПЛК 22: Приостановка ППК 23: Приостановка ППК 23: Приостановка ППД 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интетрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключаетль управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение мисмы пифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с ∆ | | | (линейный останов не | | |
| вспомогательной скорости 21: Сброс режима ПЛК 22: Приостановка ПЛК 23: Приостановка ПИД 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интетрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс слины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Помор С 0.010 с О 0.010 с О 0.010 с О 0.000 с О 0.010 с | | | включен) | | |
| вспомогательной скорости 21: Сброс режима ПЛК 22: Приостановка ПЛК 23: Приостановка ПИД 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интетрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс слины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Помор С 0.010 с О 0.010 с О 0.010 с О 0.000 с О 0.010 с | | | 20: Включатель | | |
| 21: Сброс режима ПЛК 22: Приостановка ПИД 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс сперед остановом 37: Переключаетсь управления DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации F04.10 Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| 22: Приостановка ПЛК 23: Приостановка ПИД 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интетрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ △ | | | | | |
| 23: Приостановка ПИД 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации F04.10 Клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| 24: ПИД корректирование направления 25: ПИД приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключаетель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| 25: ПИД приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоты) 28: Сброс качания частоты (выход при текущей частоты) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключаетсль управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение 10:000∼1.000 с 0.010 с ∆ | | | | | |
| 25: ПИД приостановка интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при текущей частото! 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс сдлины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключаетсль управления по скорости/кругящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение 10:000 с 0.000 с 0.0000 с 0. | | | | | |
| интегрирования 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс спины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| 26: Включение параметра ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоты) 28: Сброс качания частоты (выход при текущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение | | | _ | | |
| ПИД 27: Приостановка качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при текущей частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение ТОФ. № Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | * * | | |
| качания частоты (выход при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс слины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключаетсль управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с ∆ | | | | | |
| при текущей частоте) 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс слины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с ∆ | | | | | |
| 28: Сброс качания частоты (выход при несущей частоге) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс слины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение Точ. 1000 с 0.010 с Δ | | | - | | |
| (выход при несущей частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение то 0.000 с 0.010 с Д | | | | | |
| частоте) 29: Команда запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс слины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| запуска переключается на панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 39:Запретить прямое вращение | | | | | |
| панель управления 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение ТОФ.10 Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| 30: Команда запуска переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 1998 фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| переключается на управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение 19:20 Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| управление с вывода 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| 31: Команда запуска переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| переключается на управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| управление по каналу связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| связи 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | _ | | |
| 32: Вход счетчика 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| 33: Сброс счета 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| 34: Счет длины 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| 35: Сброс длины 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| 36: Входная команда торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| торможения DC перед остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| остановом 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с Δ | | | | | |
| 37: Переключатель управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | - | | |
| управления по скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| скорости/крутящему моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | • | | |
| моменту 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | ~ ~ | | |
| 38:Запретить обратное вращение 39:Запретить прямое вращение Бремя фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| вращение 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| 39:Запретить прямое вращение Время фильтрации клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с △ | | | | | |
| вращение Время фильтрации F04.10 клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с ∆ | | | | | |
| Бремя фильтрации Время фильтрации 0.000~1.000 с 0.010 с ∆ | | | | | |
| F04.10 клеммы цифрового 0.000∼1.000 с 0.010 с ∆ | | | вращение | | |
| | T0 4 4 2 | | | 0.010 | |
| входа DI1~DI7 | F04.10 | | 0.000~1.000 c | 0.010 c | Δ |
| | | входа DI1~DI7 | | | |

| _ | | МАЗПЕТИФУН | циональный компактный и | upchioh cct | 77171 1 1 1 1 1 1 0 0 7 |
|---|--------|---|---|---------------------|-------------------------|
| | F04.11 | Время задержки клеммы DI1 | 0.0~300.0c | 0.0 c | Δ |
| | F04.12 | Время задержки клеммы DI2 | 0.0∼300.0 c | 0.0 c | Δ |
| | F04.13 | Клеммы $DI1 \sim DI4$ положительная/отр ицательная логика | Зарезервировано DI4, DI3, DI2, DI1 0: Положительная логика (Выводы вкл. при 0 В/выкл. при 24 В) 1: Отрицательная логика (Выводы выкл. при 0 В/вкл. при 24 В) | 0000 | × |
| | F04.14 | Клемма DI7 положительная/отр ицательная логика | Зарезервировано DI7 0: Положительная логика 1: Отрицательная логика | 00 | × |
| | F04.15 | Режим управления с вывода FWD/REV | 0: 2-х проводной метод 1 1: 2-х проводной метод 2 2: 3-х проводной метод 1 3: 3-х проводной метод 2 4: Импульсная остановка функционирования | 0 | × |
| | F04.16 | Вывод UP/DOWN Регулятор частоты | Разряд единиц: функционирует при останове 0: Сброс 1: Удержание Десятки: действует при потере питания 0: Сброс 1: Удержание Разряд сотен: интегральная функция 0: Отсутствие интегральной функции 1: Интегральная функции Разряд тысяч: Возможно ли уменьшение до отрицательной частоты 0: Невозможно 1: Возможно | 0000 | × |
| | F04.17 | Вывод UP/DOWN Шаг изменения частоты | 0.00~50.00Гц 0.00:отключено | 1.00 Гц / 200 мс | Δ |
| | F04.18 | Выбор операции работы клеммы | 0: Электрический уровень активен | 0 | × |

| мультифункциональный компактный инвертор серий FR150A | | | | | |
|---|-------------------|---------------------------------|----------|---|--|
| | | 1: Запускающий перепад + | | | |
| | | электрический уровень | | | |
| | | эффективен (при | | | |
| | | включении питания) | | | |
| | | 2: Запускающий перепад + | | | |
| | | электрический | | | |
| | | уровень(работает каждый | | | |
| | | pa3) | | | |
| Группа 1 | F05 Цифровой выхо | ОД | | | |
| F05.00 | Y1 функция выхода | 0: Отсутствие вывода | 1 | × | |
| | | 2: Ошибка вывода | 2 | × | |
| | | 3: Вывод определения | | | |
| | | уровня частоты FDT1 | | | |
| | | 4: Вывод определения | | | |
| | | уровня частоты FDT2 | | | |
| | | 5: Привод в при запуске | | | |
| | | 0Hz 1(отсутствие вывода | | | |
| | | при остановке) | | | |
| | | 6: Привод в при запуске | | | |
| | | 0Hz 2 (отсутствие вывода | | | |
| | | при остановке) | | | |
| | | 7: Верхний предел частоты | | | |
| | | достигнут | | | |
| | | 8: Нижний предел частоты | | | |
| | | достигнут | | | |
| | | 9: Частота достигнута | | | |
| | | 10: Инвертор готов к | | | |
| | | работе 11: | | | |
| F05.02 | Функция выхода | Предупреждение о | | | |
| 1 03.02 | Реле 1 | перегрузке двигателя | 11 | × | |
| | | 12: Предупреждение о | | | |
| | | перегреве инвертора | | | |
| | | 13: Время выполнения | | | |
| | | достигнуто | | | |
| | | 14: Суммарное время | | | |
| | | включения питания | | | |
| | | достигнуто | | | |
| | | 15: Суммарное время | | | |
| | | выполнения достигнуто | | | |
| | | 16: ПЛК цикл выполнен | | | |
| | | 17: Настройка значения | | | |
| | | счетчика достигнута | | | |
| | | 18: Указанное значение | | | |
| | | 19: Лимия постигнуто | | | |
| | | 19: Длина достигнута | | | |
| | | 20: Предупреждение о недогрузке | | | |
| | | 21: Вывод торможения | | | |
| | | ∠т. вывод торможения | <u> </u> | | |

| | мультифун | чиональный компактный ин | agebrob cet | DUN FR 150A |
|--------|--|---|-------------|-------------|
| | | 22: DI1 23: DI2 24: Область частоты достигнута (В пределах нижнего и верхнего предела FDT1) | | |
| F05.04 | Время задержки на выходе Y1 | 0.0~6000.0 с | 0.0 c | Δ |
| F05.06 | Время задержки на выходе R1 | 0.0∼6000.0 c | 0.0 c | Δ |
| F05.08 | Включенное состояние цифрового выхода | Разряд единиц: Y1 0: Положительная логика 1: Отрицательная логика Десятки: Y2 (так же, как разряд единиц) Разряд сотен: Релейный выход 1 (так же, как разряд единиц) Разряд тысяч: Релейный выход 2 (так же, как разряд единиц) | 0000 | × |
| F05.09 | Диапазон достигаемой частоты | 0.00~20.00Гц | 5.00 Гц | × |
| F05.10 | FDT1 верхняя граница | 0.00~Fmax | 30.00 Гц | × |
| F05.11 | FDT1 нижняя граница | 0.00~Fmax | 30.00 Гц | × |
| F05.14 | Текущее время работы | 0.0~6000.0 мин 0.0: Отключено | 0.0 мин | × |
| F05.15 | Настройка суммарного времени подачи энергии | 0~65535 ч 0: Отключено | 0 ч | × |
| F05.16 | Настройка суммарного времени работы | 0~65535 ч 0: Отключено | 0 ч | × |
| F05.17 | Выбор управления торможения | 0: Отключено 1: Разрешено | 0 | × |
| F05.18 | Частота открытия тормоза | Частота закрытия ~30.00Гц | 2.50 Гц | × |
| F05.19 | Ток открытия тормоза | 0.0~200.0% | 0.0% | Δ |
| F05.20 | Время ожидания открытия тормоза | 0.00~10.00 c | 0.00 c | × |
| F05.21 | Время работы открытия тормоза | 0.00~10.00 c | 0.50 с | × |

| | тидиональный компе | aktribin niiboprop copini i tt | | |
|--------|--|--|---------|---|
| F05.22 | Частота закрытия тормоза | 0.00Гц~ частота открытия | 2.00 Гц | × |
| F05.23 | Время ожидания закрытия тормоза | 0.00~10.00 c | 0.00 c | × |
| F05.24 | Время работы закрытия тормоза | 0.00~10.00 c | 0.50 с | × |
| Группа | | импульсный вход | II. | l |
| | Минимальный ввод | 0.0% \sim ввод перегиба | | |
| F06.00 | кривой АI1 | точки 1 кривой AI1 | 0.0% | Δ |
| F06.01 | Установка значения в соответствии с минимальным вводом кривой AI1 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F06.02 | Ввод точки перегиба 1 кривой AI1 | Минимальный ввод кривой AII \sim Ввод точки перегиба 2 кривой AII | 100.0% | Δ |
| F06.03 | Установка значения в соответствии с вводом точки перегиба 1 кривой AI1 | -100.0~100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.04 | Ввод точки перегиба 2 кривой AI1 | Ввод точки перегиба 1 кривой AI1 \sim Максимальный ввод кривой AI1 | 100.0% | Δ |
| F06.05 | Установка значения в соответствии с вводом точки перегиба 2 кривой A11 | -100.0~100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.06 | Максимальный ввод кривой AI1 | Ввод точки перегиба 2 кривой AI1 \sim 100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.07 | Установка значения в соответствии с максимальным вводом кривой AI1 | -100.0~100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.08 | Минимальный ввод кривой AI2 | 0.0% \sim Ввод точки перегиба 1 кривой AI2 | 0.0% | Δ |
| F06.09 | Установка значения в соответствии с минимальным вводом кривой A12 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F06.10 | Ввод точки перегиба 1 кривой AI2 | Минимальный ввод кривой АП ∼ Ввод точки перегиба 2 кривой АІ2 | 100.0% | Δ |

| | iviyabiviqbyiii | циональный компактный и | inchiob ock | 77171 1 1 1 1 1 0 0 7 |
|--------|---|--|-------------|-----------------------|
| F06.11 | Установка значения в соответствии с вводом точки перегиба 1 кривой AI2 | -100.0~100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.12 | Ввод точки перегиба 2 кривой AI2 | Ввод точки перегиба 1 кривой AI2 \sim Максимальный ввод кривой AI2 | 100.0% | Δ |
| F06.13 | Установка значения в соответствии с вводом точки перегиба 2 кривой AI2 | -100.0~100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.14 | Максимальный ввод кривой AI2 | Ввод точки перегиба А кривой AI2 \sim 100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.15 | Установка значения в соответствии с максимальным вводом кривой AI2 | -100.0~100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.24 | Максимальный ввод кривой потенциометра клавиатуры | $0.0 \sim \text{Максимальный}$ ввод кривой потенциометра клавиатуры | 0.5% | Δ |
| F06.25 | Установка значения в соответствии с минимальным вводом кривой потенциометра клавиатуры | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F06.26 | Максимальный ввод кривой потенциометра клавиатуры | Минимальный ввод кривой потенциометра клавиатуры ~ 100.0 | 99.9% | Δ |
| F06.27 | Установка значения в соответствии с максимальным вводом кривой потенциометра клавиатуры | -100.0~100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.28 | Время фильтрации клеммы AI1 | 0.000∼10.000 c | 0.100 c | Δ |
| F06.29 | Время фильтрации клеммы AI2 | 0.000~10.000 c | 0.100 c | Δ |
| F06.31 | Время фильтрации потенциометра клавиатуры | 0.000∼10.000 c | 0.100 с | Δ |
| F06.32 | Минимальный ввод | $0.00~\mathrm{k\Gamma}$ ц \sim Максимальный | 0.00 кГц | Δ |

| | кривой HI | ввод кривой НІ | | |
|----------|---|--|----------|---|
| F06.33 | Установка значения в соответствии с минимальным вводом кривой НІ | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F06.34 | Максимальный ввод кривой НІ | Минимальный ввод кривой ${ m HI}{\sim}100.00$ k ${ m \Gamma}{ m ц}$ | 50.00kГц | Δ |
| F06.35 | Установка значения в соответствии с максимальным вводом кривой НІ | -100.0~100.0% | 100.0% | Δ |
| F06.36 | Время фильтрации клеммы НІ | 0.000∼10.000 c | 0.100 c | Δ |
| Группа 1 | F07 Аналоговый и 1 | импульсный выход | | |
| F07.00 | Выбор функции выхода АО1 | 0: Отсутствие выхода 1: Выходная частота 2: Заданная частота 3: Выходной ток 4: Выходной ток 4: Выходное напряжение 5: Выходная мощность 6: Напряжение на шине 7: +10 В 8: потенциометр клавиатуры 9: AII 10: AI2 11: AI3 12: HI 13: Зарезервировано 14: АО задан. связь 1 15: АО задан. связь 2 | 1 | × |
| F07.03 | Отклонение | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F07.04 | AO1 Усиление AO1 | -2.000~2.000 | 1.000 | Δ |
| F07.05 | Время фильтрации AO1 | 0.000~10.000 c | 0.000 c | Δ |
| Группа 1 | F08 Параметры двига | теля 1 | | |
| F08.00 | Выбор типа двигателя 1 | 0: 3-ф. асинхронный двигатель 1: резерв 2: 1-ф. асинхронный двигатель (убрать конденсатор) 3: 1-ф. асинхронный двигатель (не убирать конденсатор) | 0 | × |

| | Мультифунг | циональный компактный ин | inchioh cch | MINI I TOOF |
|--------|--|--------------------------|-----------------------------|-------------|
| F08.01 | Номинальная мощность двигателя 1 | 0.1∼1000.0 кВт | Определ яется моделью | × |
| F08.02 | Номинальное напряжение двигателя 1 | 60∼660 B | Определ яется моделью | × |
| F08.03 | Номинальная сила тока двигателя 1 | 0.1∼1500.0 A | Определ яется моделью | × |
| F08.04 | Номинальная частота двигателя 1 | 20.00~Fmax | Определ яется моделью | × |
| F08.05 | Номинальная скорость вращения двигателя 1 | 1~30000 | Определ яется моделью | × |
| F08.08 | Сопротивление статора R1 асинхронного двигателя 1 | 0.001~65.535 Ом | Определ яется моделью | × |
| F08.09 | Сопротивление ротора R2 двигателя 1 | 0.001~65.535 Ом | Определ яется моделью | × |
| F08.10 | Индуктивность рассеяния L1 асинхронного двигателя 1 | 0.01∼655.35 мГн | Определ яется моделью | × |
| F08.11 | Взаимная индуктивность L2 асинхронного двигателя 1 | 0.1∼6553.5 мГн | Определ яется моделью | × |
| F08.12 | Ток холостого двигателя асинхронного двигателя 1 | 0.01~150.00 A | Определ яется моделью | × |
| F08.13 | Коэффициент ослабления поля 1 асинхронного двигателя 1 | 0.0~100.0 | 87% | × |
| F08.14 | Коэффициент ослабления поля 2 асинхронного двигателя 1 | 0.0~100.0 | 75% | × |
| F08.15 | Коэффициент ослабления поля 3 асинхронного двигателя 1 | 0.0~100.0 | 70% | × |
| F08.21 | Число полюсов | 0~1000 | 4 | × |

| , , | двигателя | актный инвертор серий FR | | |
|---------|-----------------------|--|------------------|---|
| | ,, | 0: Отсутствие | | |
| | | автонастройки | | |
| | | 1: Настройка | 1 | |
| | Автонастройка | асинхронного двигателя в | | |
| F08.30 | двигателя 1 | статическом состоянии | 0 | × |
| | дын атсля т | 2: Настройка | _ | |
| | | • | | |
| | | асинхронного двигателя в ротационном состоянии | | |
| Группа | F00 Папаматры V/f | управления двигателя 1 | | |
| Труппа | Тарамстры 4/1 | 0: Линейная V/f | | |
| | | 1: Многоступенчатая V/f | 1 | |
| | | 2: 1.2 степень V/F | 1 | |
| F09.00 | Настройка кривой | 3: 1.4 степень V/F | 0 | × |
| F09.00 | V/f | 4: 1.6 степень V/F | - I ^U | ^ |
| | | | _ | |
| | | 5: 1.8 степень V/F | 4 | |
| | | 6: 2.0 степень V/F | | |
| | Повышение | 0.0%-30.0% 0.0% | | |
| F09.01 | крутящего момента | (фиксированное | 0.0% | Δ |
| 1 07.01 | | повышение крутящего | 0.070 | |
| | | момента) | | |
| | Предельная частота | | | |
| F09.02 | повышения | 0.00∼Fmax | 50.00 Гц | Δ |
| | крутящего момента | | | |
| F09.03 | Многоточечная V/F | 0.00 E00.05 | 0.00 Гц | |
| FU9.03 | частота 1(F1) | 0.00~F09.05 | 0.00 1 ц | Δ |
| E00.04 | Многоточечное V/F | 0.0. 100.0 | 0.00/ | |
| F09.04 | напряжение 1 (V1) | 0.0~100.0 | 0.0% | Δ |
| E00.05 | Многоточечная V/F | F00.02 F00.05 | 5.00 F | |
| F09.05 | частота 2(F2) | F09.03~F09.05 | 5.00 Гц | Δ |
| | Многоточечное | | | |
| F09.06 | V/F напряжение 2 | 0.0~100.0 | 14.0% | Δ |
| | (V2) | | | _ |
| | Многоточечная V/F | | | |
| F09.07 | частота 3(F3) | F09.05~F09.09 | 25.00 Гц | Δ |
| | Многоточечное V/F | | | |
| F09.08 | напряжение 3 (V3) | 0.0~100.0 | 50.0% | Δ |
| | Многоточечная V/F | F09.07∼номнальная | | |
| F09.09 | частота 4(F4) | | 50.00 Гц | Δ |
| | , , | частота двигателя | | |
| F09.10 | Многоточечное V/F | 0.0~100.0 Ue=100.0% | 100.0% | Δ |
| | напряжение 4 (V4) | | | |
| F09.11 | V/F усиление | 0.0.200.00/ | 00.007 | |
| | компенсации | 0.0~300.0% | 80.0% | Δ |
| | скольжения | | | |
| | Усиление | | | |
| F09.12 | компенсации | 0.0~200.0% | 100.0% | Δ |
| 107.12 | перепада | 0.0 - 200.070 | | Δ |
| | напряжения | | | |

| | | кциональный компактный и Г | Т | 1 |
|--------|--|---|----------|---|
| F09.13 | статора Усиление форсировки возбуждения | 0.0~200.0% | 100.0% | Δ |
| F09.14 | Подавление колебаний | 0.0~300.0% | 100.0% | Δ |
| F09.18 | Время IQ фильтра ниже VVF 0,5 Гц | F09.19~3000ms | 500ms | × |
| F09.19 | время IQ фильтра более VVF 2 Гц | 1ms∼F09.18 | 100ms | × |
| F09.20 | Положительная коррекция крутящего момента | 0.0~5.0% | 0.0% | Δ |
| F09.21 | Обратная коррекция крутящего момента | 0.0~5.0% | 1.0% | Δ |
| Группа | F10 Параметры векто | рного управления двигател: | я 1 | |
| F10.00 | Управление скоростью / крутящим моментом | 0: управление по скорости 1: управление по вращающему моменту | 0 | × |
| F10.01 | Низкоскоростная ASR Пропорциональное усиление Kp1 | 0.0~100.0 | 15.0 | Δ |
| F10.02 | Низкоскоростная ASR Время интегрирования Ti1 | 0.001~10.000 c | 0.050 с | Δ |
| F10.03 | Частота переключения ASR 1 | 0.00~F10.06 | 5.00 Гц | Δ |
| F10.04 | Высокоскоростная ASR Пропорциональное усиление Кр2 | 1~100.0 | 10.0 | Δ |
| F10.05 | Высокоскоростная ASR Время интегрирования Ti2 | 0.01~10.00 c | 0.100 c | Δ |
| F10.06 | Частота 2 переключения ASR | F10.03~Fmax | 10.00 Гц | Δ |
| F10.07 | Время фильтрации входа ASR | 0.0~500.0 мс | 0.3 мс | Δ |
| F10.08 | Время фильтрации выхода ASR | 0.0∼500.0 мс | 0.0 мс | Δ |
| F10.09 | Векторное управление усилением | 50~200% | 100% | Δ |

| | проскальзывания | ACCUSED AND SOPTOP COPTION 1 CC | | |
|--------|--|--|----------|---|
| F10.10 | Цифровая установка крутящего момента Верхний предел в режиме управления по скорости | 80.0~200.0% | 165.0% | × |
| F10.11 | Регулировка возбуждения Пропорциональное усиление Кр1 | 0.00~10.00 | 0.50 | Δ |
| F10.12 | Регулировка возбуждения Интегральное усиление Ti1 | 0.0∼3000.0 мс | 10.0 мс | Δ |
| F10.13 | Регулировка крутящего момента Пропорциональное усиление Кр2 | 0.00~10.00 | 0.50 | Δ |
| F10.14 | Регулировка крутящего момента Интегральное усиление Ti2 | 0.0~3000.0 мс | 10.0 мс | Δ |
| F10.15 | Коэффициент усиления возбуждения | 50.0~200% | 100% | Δ |
| F10.16 | Настройка источника вращающего момента при управлении крутящимо моментом | 0: Установлено F10.17 1: Потенциометр клавиатуры 2: AI1 3: AI2 5: Импульсная настройка (DI7/HI) 6: Настройка через канал связи | 0 | × |
| F10.17 | Цифровая настройка крутящего момента | -200.0~200.0% | 150.0% | Δ |
| F10.18 | Величина ограниченной скорости вперед при управлении крутящим моментом | 0.00∼Fmax | 50.00Гц | Δ |
| F10.19 | Величина ограниченной скорости при обратном вращении | 0.00∼ Fmax | 50.00 Гц | Δ |

| | | кциональный компактный и | ingebrob cet | лии FK 1307 |
|----------|--------------------|--------------------------|--------------|-------------|
| | при управлении | | | |
| | крутящим | | | |
| | моментом | | | |
| | Установка времени | | | |
| F10.20 | ускорения | 0.0∼6000.0 c | 0.0 c | Δ |
| | крутящего момента | | | |
| | Установка времени | | | |
| F10.21 | замедления | 0.0∼6000.0 c | 0.0 c | Δ |
| 110.21 | крутящего момента | 0.0 0000.0 € | 0.0 0 | Δ |
| | Компенсация | | | |
| | · · | | | |
| F10.22 | статического | 0.0~100.0% | 5.00% | Δ |
| | трения в крутящем | | | |
| | моменте | | | |
| | Диапазон частот | | | |
| F10.23 | статического | 0.00∼20.00Гц | 1.00 Гц | Δ |
| | трения | | | |
| | Компенсация | | | |
| F10.24 | трения скольжения | 0.0 100.00/ | 1.00/ | |
| F10.24 | в крутящем | 0.0~100.0% | 1.0% | Δ |
| | моменте | | | |
| | Коэффициент | | | |
| F10.25 | компенсации | 0.0~200.0% | 30.0% | Δ |
| | инерции вращения | 200.070 | | _ |
| | тиердии эриндения | 0: Установка F10.18 и | | |
| | Источник | F10.19 | | |
| | | 1: Потенциометр | | |
| | максимальной | _ | | |
| F10.26 | частоты при | клавиатуры | 0 | × |
| | управлении | 2: AI1 | | |
| | крутящим | 3: AI2 | | |
| | моментом | 5. Импульсная настройка | | |
| | | (DI7/HI) | | |
| Группа | F11 Параметры защи | | | |
| | | 0: Ограничение тока | | |
| | | неактивно | | |
| E11.00 | Контроль | 1: Ограничение тока | | |
| F11.00 | ограничения тока | режим 1 | 2 | × |
| | | 2: Ограничение тока | 7 | |
| | | режим 2 | | |
| F11.01 | Ограничение тока | 100.0~200.0% | 150.0% | × |
| 1 11.01 | Время падения | 100.0 200.070 | 130.070 | ^ |
| | частоты | | | |
| E11.02 | | 0.0 ~ .6000 0.5 | 5.0.5 | |
| F11.02 | (ограничение тока | 0.0∼6000.0 c | 5.0 c | Δ |
| | при постоянной | | | |
| | скорости) | | 1 | |
| T4 1 2 2 | Пропорциональное | | 2.021 | |
| F11.03 | усиление метода 2 | 0.1~100.0% | 3.0% | Δ |
| | ограничения тока | | | |
| F11.04 | Время | 0.00∼10.00 c | 10.00 c | Δ |
| | | | | |

| Мультифу | | актный инвертор серий ГК і Г | I | <u> </u> |
|----------|-------------------------|-----------------------------------|---------|----------|
| | интегрирования | | | |
| | метода 2 | | | |
| | ограничения тока | 0.11 | | |
| | Защита от | 0: Не активно | - | |
| F11.05 | перенапряжения | 1: Метод 1 | 1 | × |
| | при потере | 2: Метод 2 | | |
| | скорости Значение | | | |
| | | | | |
| F11.06 | напряжения защиты от | 600∼800 B | 730 B | × |
| | перенапряжения | | | |
| | Защита от | | | |
| | перенапряжения | | | |
| F11.07 | метод 2 | 0.0~100.0% | 50.0% | Δ |
| 111.07 | пропорциональное | 0.0 100.070 | 30.070 | Δ |
| | усиление | | | |
| | Защита от | | | |
| | перенапряжения | | | |
| F11.08 | метод 2 предел | 0.00~50.00 Гц | 5.00 Гц | × |
| | частоты | | | |
| | | Разряд единиц: падение | | |
| | | напряжения шины | | |
| | | 0: Сообщение об ошибке и | | |
| | | остановка выбегом | | |
| | | 1: Остановка в | | |
| | | соответствии с режимом | | |
| | | выключения | | |
| | | 2: Сообщение об ошибке, | | |
| | | но продолжение | | |
| | | функционирования | | |
| | | 3: Защита от отказов | | |
| | | неактивна | | |
| | | Разряд десятков: Обрыв | i | |
| F11.10 | Защитное действие | входной фазы (Егг09) | 03330 | × |
| | 1 | (одинаково с разрядом | | |
| | | единиц) | | |
| | | Разряд сотен: Обрыв | | |
| | | выходной фазы (Егг10) | | |
| | | (одинаково с разрядом | | |
| | | единиц) | | |
| | | Разряд тысяч: Перегрузка | | |
| | | двигателя | | |
| | | (Егг11)(одинаково с | | |
| | | разрядом единиц) | - | |
| | | Разряд десятков тысяч: Перегрузка | | |
| | | инвертора(Err12) | | |
| | | (одинаково с разрядом | | |
| | l | (одинаково с разрядом | | |

| | Wynbriqpyiii | кциональный компактный ин | I | 1 |
|--------|-------------------|---------------------------|-------|---|
| | | единиц) | | |
| | | Неисправность внешнего | | |
| | | оборудования (Err13) | | |
| | | 0: Сообщение об ошибке и | | |
| | | остановка выбегом | | |
| | | 1: Остановка в | | |
| | | соответствии с режимом | | |
| | | выключения | | |
| | | 2: Сообщение об ошибке, | | |
| | | но продолжение | | |
| | | функционирования | | |
| | | Разряд десятков: сбой | | × |
| | | EEPROM при | | |
| | | чтении/записи (Err15) | | |
| | Защитное действие | (одинаково с разрядом | | |
| F11.11 | 2 | единиц) | 00000 | × |
| | - | Разряд сотен: | | |
| | | Коммуникационная | | |
| | | ошибка: овертайм (Err18) | | |
| | | (одинаково с разрядом | | |
| | | единиц) | | |
| | | Разряд тысяч: потеря | | |
| | | обратной связи ПИД | | |
| | | (Err19) (одинаково с | | |
| | | разрядом единиц) | | |
| | | Разряд десяти тысяч: | | |
| | | Время выполнения | | |
| | | достигнуто (Err20) | | |
| | | (одинаково с разрядом | | |
| | | единиц) | | i |
| | | Разряд единиц: отказ | | |
| | | определения температуры | | |
| | | модуля (Err24) | | |
| | | 0: Сообщение об ошибке и | 1 | |
| | | остановка выбегом | | |
| | | 1: Остановка в | 1 | |
| | nv. | соответствии с режимом | | |
| F11.12 | Защитное действие | выключения | 00030 | × |
| | 3 | 2: Сообщение об ошибке, | | |
| | | но продолжение | | |
| | | функционирования | | |
| | | Разряд десятков: нагрузка | 1 | |
| | | становится 0 (Егг25) | | |
| | | (одинаково с разрядом | | |
| | | единиц) | | |
| | Выбор частоты для | 0: Работа при текущей | | |
| F11.14 | продолжения | частоте | 0 | × |
| | функционирования | 1: Настройка частоты | U | |
| | 17 , | | L | |

| 1 | при неполадках | 2: Верхний предел частоты | | |
|-----------|---------------------|----------------------------|---------|---|
| | при неполадках | 3: Нижний предел частоты | - | |
| | | | | |
| | | 4: В случае неисправности | | |
| | | работа на запасной частоте | | |
| | Запасная частота в | | | |
| F11.15 | случае | 0.00∼Fmax | 0.00 Гц | × |
| | неисправности | | | |
| | Защитный | | | |
| E11 17 | интервал | 20.0 200.0 | (0.0 - | × |
| F11.17 | перегрузки | 30.0∼300.0 c | 60.0 c | × |
| | двигателя | | | |
| | A | Разряд единиц: опции | | |
| | | обнаружения: | | |
| | | 0: Всегда обнаруживать | | |
| | | | | |
| | | 1: Обнаруживать только | | |
| | | при постоянной скорости | | |
| | | Разряд десятков: выбор | | |
| | | условий обнаружения | | |
| | | 0: Номинальная сила тока | | |
| | _ | двигателя | | |
| F11.18 | Сигнал о | 1: Номинальная сила тока | 0010 | × |
| 111.10 | перегрузке | привода | 0010 | |
| | | Разряд сотен: сообщение | | |
| | | об ошибке | | |
| | | | | |
| | | 0: Не сообщать | | |
| | | 1: Сообщать | | |
| | | Разряд тысяч:снижать ли | | |
| | | скорость | | |
| | | 0: не снижать | | |
| | | 1: снижать | | |
| | Порог | | | |
| F11.19 | срабатывания | 20.0~200.0% | 130.0% | × |
| 111.17 | сигнала перегрузки | 20.070 | 150.070 | |
| | Время работы | | | |
| | сигнала | | | |
| F11.20 | | 0.1∼60.0 c | 5.0 c | × |
| | перегрузки, когда | | | |
| | превышен лимит | | | |
| | Порог величины | 50.0 °С~Температура | Определ | |
| F11.21 | сигнала о перегреве | перегрева | яется | × |
| | инвертора | порогрови | моделью | |
| | Уровень | | | |
| F11.22 | обнаружения | 5.0~100.0% | 20.0% | × |
| | потери питания | | | |
| | Время | | | |
| F11.23 | обнаружения | 0.1∼60.0 c | 5.0 c | × |
| 111.23 | потери питания | 0.1 00.0 € | 2.00 | |
| F11.24 | • | 0: Неактивно | 0 | ~ |
| F I I 7.4 | Выбор действия | U. IICAKIMBHU | U | × |

| | 1 | кциональный компактный ин 1: Активно | | 1 |
|---------|---------------------------------|---|--------|---|
| | при кратковременном | | | |
| | сбое питания | 2: Контроль постоянного | | |
| | | напряжения на шине | | |
| | Время замедления при | | | |
| F11.25 | кратковременном | 0.0∼6000.0 c | 5.0 c | Δ |
| | сбое питания | | | |
| | Быстрое | 0: Неактивно | | |
| F11.26 | ограничение тока | 1: Активно | 0 | × |
| | Количество | 1. TIKITIBITO | | |
| F11.27 | автоматических | 0~20 | 0 | × |
| 1 11.27 | сбросов | 0 20 | | |
| | Интервал | | | |
| F11.28 | автоматического | 0.1∼100.0 c | 1.0 c | × |
| | сброса | | | |
| | DO действие во | 0: Не срабатывает | | |
| F11.29 | время неполадки | 1: Срабатывает | 0 | × |
| | авто сброса | T T T T T T T T T T T T T T T T T T T | | |
| | Напряжение на | Диапазон: 60.0%~F11.31 | 80.0% | |
| | шине при | | | |
| F11.30 | мгновенном | | | Δ |
| | прекращении | | | |
| | питания | | | |
| | Восстанавливающе | Диапазон: F11.30~100.0% | 85.0% | |
| E44.04 | е напряжение при | | | |
| F11.31 | мновенном | | | Δ |
| | прекращении | | | |
| | Питания | П | 0.10 c | |
| | Время запуска подачи напряжения | Диапазон: 0.01~10.00 c | 0.10 C | |
| F11.32 | при мгновенном | | | Δ |
| 111.52 | прекращении | | | |
| | питания | | | |
| | Усиление Кр при | Диапазон: 0.1~100.0% | 40.0% | |
| E11 22 | мгновенном | | | |
| F11.33 | прекращении | | | Δ |
| | питания | | | |
| | Время | Диапазон: 0.00~10.00 c | 0.10 c | |
| | интегрирования | (0.00: Недоступное | | |
| F11.34 | при мгновенном | интегрирование) | | Δ |
| | прекращении | * * | | |
| | питания | <u> </u> | | |
| | | ая функция и функция прос | | ı |
| F12.00 | Ссылка 0 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.01 | Ссылка 1 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.02 | Ссылка 2 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.03 | Ссылка 3 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |

| | тидиональный комп | annibin miboprop copini i i ci | 0071 | |
|--------|---------------------------------|---|--------|---|
| F12.04 | Ссылка 4 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.05 | Ссылка 5 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.06 | Ссылка 6 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.07 | Ссылка 7 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.08 | Ссылка 8 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.09 | Ссылка 9 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.10 | Ссылка 10 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.11 | Ссылка 11 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.12 | Ссылка 12 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.13 | Ссылка 13 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.14 | Ссылка 14 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.15 | Ссылка 15 | -100.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| F12.16 | Источник ссылки 0 | 0: Цифровая настройка (F12.00) 1: Потенциометр клавиатуры 2: AII 3: Процесс ПИД 4: Импульсный вход X7/НІ 5: AI2 | 0 0000 | × |
| F12.17 | Режим работы простого ПЛК | Разряд единиц: режим работы ПЛК 0: Остановка после одного цикла 1: Продолжение функционирования, сохраняя последнее значение частоты после одного цикла 2: Повтор циклов Разряд десятков: режим пуска 0: Продолжение функционирования с шага остановки (или неполадки) 1: Функционирование с первого шага "многоступенчатой частоты 0" 2: Рестарт с восьмого этапа 3: Рестарт с восьмого этапа Разряд сотен: память о потере питания 0: Отключение запоминания о потере питания | 0000 | |

| мультифункциональный компактный инвертор серий ЕКТБОА | | | | |
|---|----------------|--------------------------|-----------|---|
| | | 1: Включение запоминания | | |
| | | о потере питания | | |
| | | | | |
| | | Разряд тысяч: единицы | | |
| | | времени выполнения | | |
| | | простого ПЛК | | |
| | | 0: Секунда (с) | | |
| | | 1: Минута (мин) | | |
| | Длительность | 1. Williy Lu (Milli) | | |
| F12.18 | работы шага 0 | 0.0~6000.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| | Длительность | | | |
| F12.19 | | 0.0~6000.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| | работы шага 1 | . , | | |
| F12.20 | Длительность | 0.0~6000.0 c (ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| | работы шага 2 | . , | ` ′ | |
| F12.21 | Длительность | 0.0~6000.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| | работы шага 3 | () | () | |
| | Длительность | | | |
| F12.22 | работы | 0.0~6000.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| | шага 4 | | | |
| | Длительность | | | |
| F12.23 | работы | 0.0~6000.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| | шага 5 | | | |
| | Длительность | | | |
| F12.24 | работы | 0.0~6000.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| | шага 6 | | | |
| | Длительность | | | |
| F12.25 | работы | 0.0~6000.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| | шага 7 | . , | | |
| | Длительность | | | |
| F12.26 | работы | 0.0~6000.0 с(ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| | шага 8 | () | , , | |
| | Длительность | | | |
| F12.27 | работы | 0.0~6000.0 с(ч) | 0.0 с (ч) | Δ |
| 1.2.27 | шага 9 | (1) | 3.0 0 (1) | |
| | Длительность | | | |
| F12.28 | работы | 0.0~6000.0 c(ч) | 0.0 с(ч) | Δ |
| 1 12.20 | шага 10 | 0.0 0000.0 0(1) | 0.0 0(1) | |
| | Длительность | | | |
| F12.29 | работы | 0.0~6000.0 c(ч) | 0.0 с(ч) | Δ |
| 1.12.23 | шага 11 | 0.0 0000.0 (4) | 0.0 0(4) | Δ |
| | Длительность | | | |
| F12.30 | | 0.0 ~ (6000.0 ~ (12) | 0.0 2(11) | |
| F12.30 | работы | 0.0~6000.0 с(ч) | 0.0 с(ч) | Δ |
| | шага 12 | | | |
| F12.31 | Длительность | 0.0~6000.0 с(ч) | 0.0 с(ч) | Δ |
| | работы шага 13 | , | | |
| F10.00 | Длительность | | | |
| F12.32 | работы | 0.0~6000.0 с(ч) | 0.0 с(ч) | Δ |
| | шага 14 | | | |

| | | І | | |
|---------|----------------------------|------------------|----------|---|
| F12.33 | Длительность работы | 0.0~6000.0 с(ч) | 0.0 с(ч) | Δ |
| F12.33 | шага 15 | 0.0 30000.0 C(4) | 0.0 C(4) | Δ |
| | Время | | | |
| | ускорения/замедле | | | |
| F12.34 | ния простого ПЛК | 0~3 | 0 | Δ |
| | ссылка 0 | | | |
| | Время | | | |
| | ускорения/замедле | | | |
| F12.35 | ния простого ПЛК | 0~3 | 0 | Δ |
| | ссылка 1 | | | |
| | Время | | | |
| E1005 | ускорения/замедле | | | |
| F12.36 | ния простого ПЛК | 0~3 | 0 | Δ |
| | ссылка 2 | | | |
| | Время | | | |
| E12.27 | ускорения/замедле | | | |
| F12.37 | ния простого ПЛК | 0~3 | 0 | Δ |
| | ссылка 3 | | | |
| | Время | | | |
| F12.38 | ускорения/замедле | 0~3 | 0 | ٨ |
| F12.36 | ния простого ПЛК | 03 | U | Δ |
| | ссылка 4 | | | |
| | Время | | | |
| F12.39 | ускорения/замедле | 0~3 | 0 | Δ |
| 112.37 | ния простого ПЛК | | · · | Δ |
| | ссылка 5 | | | |
| | Время | | 0 | Δ |
| F12.40 | ускорения/замедле | 0~3 | | |
| | ния простого ПЛК | | | |
| | ссылка 6 | | | |
| | Время ускорения/замедле | | | |
| F12.41 | ния простого ПЛК | 0~3 | 0 | Δ |
| | ссылка 7 | | | |
| | Время | | | |
| | ускорения/замедле | | | |
| F12.42 | ния простого ПЛК | 0~3 | 0 | Δ |
| | ссылка 8 | | | |
| | Время | | | |
| E10.40 | ускорения/замедле | 0 2 | | , |
| F12.43 | ния простого ПЛК | 0~3 | 0 | Δ |
| | ссылка 9 | | | |
| | Время | | | |
| F12.44 | ускорения/замедле | 0~3 | 0 | Δ |
| 1.12.44 | ния простого ПЛК | | U | Δ |
| | ссылка 10 | | | |
| F12.45 | Время | 0~3 | 0 | Δ |

| | | кциональный компактный и | inchiop cci | 70101 1 1 1 1 1 1 0 0 7 |
|--------|--|--|-------------|-------------------------|
| | ускорения/замедле ния простого ПЛК ссылка 11 | | | |
| F12.46 | Время ускорения/замедле ния простого ПЛК ссылка 12 | 0~3 | 0 | Δ |
| F12.47 | Время ускорения/замедле ния простого ПЛК ссылка 13 | 0~3 | 0 | Δ |
| F12.48 | Время ускорения/замедле ния простого ПЛК ссылка 14 | 0~3 | 0 | Δ |
| F12.49 | Время ускорения/замедле ния простого ПЛК ссылка 15 | 0~3 | 0 | Δ |
| F12.50 | Выбор функции многоступенчатой команды UP / DOWN | Разряд единиц: Выбор действия при отключении питания 0: Сброс 1: Сохранять мощность Разряд десятков: Возможно ли сведение к отрицанию 0: Невозможно 1: Возможно | - 00 | × |
| F12.51 | Скорость функции многоступенчатой команды UP / DOWN | 0.0~100.0% (0.0% неактивно) | 0.0% | Δ |
| Группа | F13 Процесс ПИД | | | |
| F13.00 | Настройка ПИД | 0: F13.01 цифровая настройка 1: Потенциометр клавиатуры 2: AI1 3: Через канал связи 4: Многоступенчатая 5: Импульсный вход D17/HI 6: AI2 | 0 | × |
| F13.01 | Цифровая настройка ПИД | 0.0~100.0% | 50.0% | Δ |

| инультифу | /пкциональный компа | актный инвертор серии г.к.і | JUA | |
|-----------|---|---|---------|---|
| F13.02 | Обратная связь ПИД | 0: AI1 1: AI2 2: Через канал связи 3: AI1+AI2 4: AI1-AI2 5: Max {AI1, AI2} 6: Min{AI1, AI2} 7: импульсный вход DI7/HI | 0 | × |
| F13.03 | Диапазон установок обратной связи ПИД | 0.0~6000.0 | 100.0 | Δ |
| F13.04 | Направление воздействия ПИД | 0: Прямое действие 1: Обратное действие | 0 | × |
| F13.05 | Настройкв времени фильтрации ПИД | 0.000∼10.000 c | 0.000 c | Δ |
| F13.06 | Время фильтрации обратной связи ПИД | 0.000~10.000 c | 0.000 c | Δ |
| F13.07 | Время фильтрации выхода ПИД | 0.000~10.000 c | 0.000 c | Δ |
| F13.08 | Пропорциональное усиление Кр1 | 0.0~100.0 | 1.0 | Δ |
| F13.09 | Время интегрирования Ті1 | 0.01~10.00 c | 0.10 с | Δ |
| F13.10 | Дифференциальное время Td1 | 0.000~10.000 c | 0.000 c | Δ |
| F13.17 | Предел отклонения ПИД | 0.0~100.0% | 0.0% | × |
| F13.22 | Верхний предел выходной частоты ПИД | Нижний предел выходной частоты $\sim 100.0\%(100.0\%$ относительно максимальной частоты) | 100.0% | × |
| F13.23 | Нижний предел выходной частоты ПИД | -100.0%∼нижний предел выходной частоты ПИД | 0.0% | × |
| F13.24 | Обнаружение потери обратной связи ПИД | 0.1~100.0% 0.0%: Не обнаруживает потерю обратной связи | 0.0% | × |
| F13.25 | Время обнаружения потери обратной связи ПИД | 0.0∼30.0 c | 1.0 c | × |
| F13.26 | Выбор операции ПИД | Разряд единиц: Действие ПИД 0: Отсутствие действия ПИД при остановке 1: Действие ПИД при | 000 | × |

| Разряд десятков: Предел выхода 0: Отсутствие предела 1: Предел 1: Сохранение 1: Со | | Т | циональный компактный иі | Т | 77777 1 1 1 1 1 1 0 0 7 |
|--|---------|----------------------------------|--------------------------|------------|-------------------------|
| Выхода 0: Отсутствие предела 1: Предел | | | остановке | | |
| 0: Отсутствие предела 1: Предел Разряд сотен: ПИД цифр. настр. UP / DOWN 0: Сброс 1: Сохранение | | | | | |
| 1: Предел Разряд сотен: ПИД цифр. настр. UP / DOWN 0: Сброс 1: Сохранение | | | | | |
| Разряд сотен: ПИД цифр. настр. UP / DOWN 0: Сброс 1: Сохранение | | | | | |
| Настр. UP / DOWN | | | | | |
| 0: Сброс 1: Сохранение | | | Разряд сотен: ПИД цифр. | | |
| 1: Сохранение 1: Сохране | | | настр. UP / DOWN | | |
| F13.27 Скорость ПИД цифр. настр. UP / DOWN | | | 0: Сброс | | |
| F13.27 Скорость ПИД цифр. настр. UP / DOWN | | | 1: Сохранение | | |
| F13.28 потери обратной связи РІD 0.0~100.0% 100.0% × Время обнаружения высокого значения потери обратной связи РІD 0.0~30.0s 1.0s × F13.29 Источник верхнего предела РІD 0:F13.22 1:F13.22*Потенциометр клавиатуры 2:F13.22*АІЗ 3:F13.22*АІЗ 1:F13.22*АІЗ 1:F13.22*АІЗ 1:F13.23*Потенциометр клавиатуры 2:F13.23*АІЗ 1:F13.23*АІЗ 1:F13.23*AIЗ 1:F13.23*AIЗ 1:F13.23*AIЗ 1:F13.23*AIЗ 1:F13 | F13.27 | цифр. настр. UP / | 1 | 0.0% | Δ |
| F13.28 Потери ооратной связи РІD О.0:неактивно 100.0% × | | Высокое значение | 0.0100.00/ | | |
| F13.29 Время обнаружения высокого значения потери обратной связи PID 0.0∼30.0s 1.0s × F13.30 Источник верхнего предела PID 0:F13.22 1:F13.22*Потенциометр клавиатуры 2:F13.22*AI1 3:F13.22*AI2 4:F13.22*HI(Импульсный вход) 5:F13.22*AI3 0 × F13.31 Источник нижнего предела PID 3:F13.23*Потенциометр клавиатуры 2:F13.23*AI1 3:F13.23*AI2 4:F13.23*AI2 4:F13.23*AI2 4:F13.23*AI2 4:F13.23*AI3 0 × F14.00 Режим установки частоты колебаний частоты колебаний потери клавиальной частоты колебаний потери клавиальной частоты колебаний потери клавиальной частоты предела PID 0: Относительно настроек частоты потери предела PID 0: Относительно настроек предела PID 0: Относительно настоты предела PID 0: Относительно настоты настоты настоты предела PID 0: Относительно настоты настот | F13.28 | потери обратной | | 100.0% | × |
| F13.29 обнаружения высокого значения потери обратной связи PID 0.0~30.0s 1.0s × F13.30 Источник верхнего предела PID 0:F13.22 1:F13.22*Потенциометр клавиатуры 2:F13.22*A11 3:F13.22*A12 4:F13.22*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*I] 0 × F13.31 Источник нижнего предела PID 0:F13.23 1:F13.23*I] 0:F13.23 1:F13.23*II 0 × F13.31 Источник нижнего предела PID 2:F13.23*A11 3:F13.23*A12 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*A13 0 × F14.00 Режим установки частоты колебаний частоты колебаний 1: Относительно настроек частоты колебаний 1: Относительно максимальной частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний колебаний 0.0~50.0% 0.0% 0.0% Δ 0 0 × F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% 0.0% 0.0% 0.0% 0.0% 0.0% 0.0% | | | 0.0:неактивно | | |
| F13.30 | F13.29 | обнаружения высокого значения | 0.0~30.0s | 1.0s | × |
| F13.30 | | связи PID | | | |
| F13.30 Источник верхнего предела PID 2:F13.22*AI1 3:F13.22*AI2 4:F13.22*HI(Импульсный вход) 5:F13.22*AI3 0 × F13.31 Источник нижнего предела PID 0:F13.23 1:F13.23*Потенциометр клавиатуры 2:F13.23*AI1 3:F13.23*AI2 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*AI3 0 × Труппа F14: Частота колебаний частоты колебаний частоты колебаний частоты колебаний 0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты 1: Относительно максимальной частоты колебаний 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ E14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 с 5.0 с Δ | | | 1:F13.22*Потенциометр | | |
| F13.30 предела PID 3:F13.22*AI2 4:F13.22*HI(Импульсный вход) 5:F13.22*AI3 0:F13.23 1:F13.23*Потенциометр клавиатуры 2:F13.23*AI1 3:F13.23*AI2 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*AI3 0 × | | 17 | 31 | | |
| 4:F13.22*HI(Импульсный вход) 5:F13.22*AI3 0:F13.23 1:F13.23*Потенциометр клавиатуры 2:F13.23*AI1 3:F13.23*AI2 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 0 × Группа F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет F14.00 Режим установки частоты колебаний 0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% △ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% △ E14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 c 5.0 c △ | F13.30 | | | 0 | × |
| Вход) 5:F13.22*A13 0:F13.23 1:F13.23*Потенциометр клавиатуры 2:F13.23*A11 3:F13.23*A12 0 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*A13 5:F13.23*A13 Группа F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет 6 0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты 0 1: Относительно максимальной частоты 0 1: Относительно колебаний 0.0~100.0% 0 0.0% 4 Амплитуда частоты скачка 1: Относительно максимальной частоты 0.0% 0 0.0% 0 0.0% 0 0.0% 0 0.0% 0 0.0% 0 0.0% 0 0.0% | | предела РП | | | |
| 5:F13.22*A13 0:F13.23 1:F13.23*Потенциометр клавиатуры 2:F13.23*AI1 3:F13.23*AI2 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*AI3 0 × Группа F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет F14.00 Режим установки частоты колебаний 0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты колебаний 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ F14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 c 5.0 c Δ | | | ` * | | |
| Посточник нижнего предела PID 1:F13.23 | | | | | |
| F13.31 Источник нижнего предела PID 1:F13.23*Потенциометр клавиатуры 2:F13.23*AI1 3:F13.23*AI2 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*AI3 0 × Группа F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет 0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты колебаний 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ Бремя нарастания 0.0~6000.0 с 5.0 с Δ | | | | | |
| F13.31 Источник нижнего предела PID клавиатуры 2:F13.23*AI1 3:F13.23*AI2 4:F13.23*AI2 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*AI3 0 × F2 уния F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет 0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты 1: Относительно максимальной частоты колебаний 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ Б14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 с 5.0 с А | | | | | |
| F13.31 Источник нижнего предела PID 2:F13.23*AI1 3:F13.23*AI2 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*AI3 0 × Группа F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет 0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты 1: Относительно максимальной частоты колебаний 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ Б14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 с 5.0 с А | | | | | |
| F13.31 предела PID 3:F13.23*AI2 0 × 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*AI3 0 × F14.00 Режим установки частоты колебаний 0: Относительно настроек частоты 0 × 1: Относительно максимальной частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% ∆ F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% ∆ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% ∆ Бремя нарастания 0.0~6000.0 с 5.0 с ∧ | | | | | |
| предела РПО 3:F13.23*AI2 4:F13.23*HI(Импульсный вход) 5:F13.23*AI3 Группа F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет Режим установки частоты колебаний 1: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты колебаний 0.0∼100.0% 0.0% △ F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0∼50.0% 0.0% △ Б14.02 Время нарастания 0.0∼6000.0 с 5.0 с А | F13 31 | Источник нижнего | | 0 | × |
| вход) Буппа F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет F14.00 Режим установки частоты колебаний 0: Относительно настроек частоты 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ Б14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 с 5.0 с А | 1 13.31 | предела PID | | | |
| 5:F13.23*A13 Группа F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет F14.00 Режим установки частоты колебаний 0: Относительно настроек частоты 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ Б14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 c 5.0 c A | | | | | |
| Группа F14: Частота колебаний, фиксированная длина, пробуждение и счет F14.00 Режим установки частоты колебаний 0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ Б14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 с 5.0 с А | | | | | |
| F14.00 Режим установки частоты изстоты колебаний 0: Относительно настроек частоты 1: Относительно максимальной частоты 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ F14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 c 5.0 c Δ | | | | | |
| F14.00 Режим установки частоты 1: Относительно максимальной частоты 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ F14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 c 5.0 c Δ | Группа | F14: Частота колебан | | робуждение | и счет |
| F14.00 частоты колебаний 1: Относительно максимальной частоты 0 × F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% Δ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% Δ F14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 c 5.0 c Δ | | | | | |
| 4астоты колеоании 1: Относительно максимальной частоты F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% ∆ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% ∆ Б14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 c 5.0 c ∧ | E14.00 | Режим установки | частоты | | ~ |
| F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% ∆ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% ∆ Б14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 c 5.0 c ∆ | 1 14.00 | частоты колебаний | 1: Относительно | " | ^ |
| F14.01 Амплитуда частоты колебаний 0.0~100.0% 0.0% ∆ F14.02 Амплитуда частоты скачка 0.0~50.0% 0.0% ∆ Б14.03 Время нарастания 0.0~6000.0 c 5.0 c ∆ | | | максимальной частоты | <u> </u> | |
| Г14.02 скачка 0.0° 30.0% 0.0% Д Б14.03 Время нарастания 0.0 ≈ 6000.0 с 5.0 с А | F14.01 | колебаний | 0.0~100.0% | 0.0% | Δ |
| | F14.02 | скачка | 0.0~50.0% | 0.0% | Δ |
| | F14.03 | | 0.0~6000.0 c | 5.0 c | Δ |

| иультифу | икциональный компе | актный инвертор серии гжт | JUA | |
|----------|--|--|---------|---|
| F14.04 | Время падения частоты колебаний | 0.0~6000.0 c | 5.0 c | Δ |
| F14.05 | Заданная длина | 0 м∼65535 м | 1000 м | × |
| F14.06 | Количество импульсов в метре | 0.0~6553.5 | 100.0 | × |
| F14.07 | Команда, когда длина достигнута | 0: Не останавливать работу 1: Стоп | 0 | × |
| F14.08 | Настройка значения счета | 1~65535 | 1000 | × |
| F14.09 | Определенная величина счета | 1~65535 | 1000 | × |
| F14.10 | Частота пробуждения | Частота покоя (F14.12)∼ Fmax | 0.00 Гц | Δ |
| F14.11 | Время задержки пробуждения | 0.0∼6000.0 c | 0.0 c | Δ |
| F14.12 | Частота покоя | 0.00~Частота пробуждения | 0.00 Гц | Δ |
| F14.13 | Время задержки покоя | 0.0∼6000.0 c | 0.0 c | Δ |
| F14.14 | Выбор режима пробуждения | 0: Пробуждение от частоты 1: Пробуждение от давления | 0 | × |
| F14.15 | Выбор режима сна | 0: Сон от частоты 1:Сон от давления | 0 | × |
| F14.16 | Источник обратной связи по напряжению. | 0: AI1 1: AI2 2: импульсный вход DI7/HI | 0 | × |
| F14.17 | Давление пробуждения | 0.0%~Давление сна | 10.0% | Δ |
| F14.18 | Давление сна | Давление пробуждения \sim 100.0% | 50.0% | Δ |
| Группа | F15: Коммуникацион | ные параметры | | |
| F15.00 | Скорость передачи данных | 0: 4800 бод 1: 9600 бод 2: 19200 бод 3: 38400 бод 4: 57600 бод 5: 115200 бод | - 1 | × |
| F15.01 | Формат данных | Отсутствие проверки, формат данных (1-8-N-2) для RTU 1: Проверка четности, формат данных (1-8-N-2) для RTU 2: Проверка нечетности, | 0 | × |

| мультифункциональный компактный инвертор серии FR 150A | | | | |
|--|----------------------|---------------------------|-------|----|
| | | формат данных (1-8-О-1) | | |
| | | для RTU | | |
| | | 3: Отсутствие проверки, | | |
| | | формат данных (1-8-N-1) | | |
| | | для RTU | | |
| E4.5.00 | | 1~247 | | |
| F15.02 | Локальный адрес | 0: Широковещательный | 1 | × |
| | | адрес | | |
| F15.03 | Коммуникационны | 0.0∼60.0 c | 0.0 c | × |
| 115.05 | й тайм-аут | 0.0 00.0 c | 0.0 0 | |
| F15.04 | Время задержки | 0∼200 мс | 1 мс | × |
| | ответа | | | |
| | Коммуникационны | 0: Инвертор "ведомый" | | |
| F15.05 | й режим | | 0 | × |
| | "Ведущий-ведомый | 1: Инвертор "ведущий" | | |
| | " | | | |
| | Источник передачи | 0: Настройка частоты | | |
| F15.06 | данных " | 1: Текущая рабочая | 0 | × |
| | "ведущему" | частота | | |
| | устройству | | | |
| | Информация о | Диапазон: $0\sim1$ | | |
| F15.07 | возврате, когда | | 1 | Δ |
| | коммуникационная | | | |
| | ошибка | 0 17 | | |
| | Цифровой атрибут | 0: Положительные и | | |
| F15.08 | выходной частоты | отрицательные значения | 0 | Δ |
| | группы U00.00 | 1: Абсолютная величина | | |
| Группа 1 | F16 Клавиатура и ото | бражение параметров клави | атуры | |
| | | 0: Отсутствие функции | | |
| | | 1: Толчковая подача | | |
| | Настройка клавиши | 2: Переключение | | |
| F16.00 | МF.К | Вперед/назад | 1 | × |
| | 71, 11vi | 3: Перемещение источника | | |
| | | команды Пуск | | |
| | | 4: Поворот толчка | | |
| | | Разряд единиц: Выбор | | |
| | | функции клавиши | | |
| | | STOP/RESET | | |
| | | 0: Только в режиме | | |
| F16.01 | Ozofnova | клавиатуры, клавиша | | |
| | Отображение | STOP / RES эффективна | 001 | ., |
| | рабочего состояния | функция останова | 001 | × |
| | клавиатуры | 1: При любой операции, | | |
| | | клавиша STOP / RES | | |
| | | эффективна функция | | |
| | | останова | | |
| | | Разряд десятков: | | |
| | l | F (1)(1) | L | |

| , | т | актный инвертор серийт ТСТ | | |
|----------|--------------------|----------------------------|---|---|
| | | Индикатор скорости | | |
| | | (U00.05) | | |
| | | 0: В соответствии с | | |
| | | фактическим | | |
| | | отображением скорости | | |
| | | 1: Коэффициент частоты | | |
| | | умноженной на скорость | | |
| | | Разряд сотен: U00.05 | | |
| | | Разрядность | | |
| | | 0: нет десятичной точки | | |
| | | 1: десятичная точка | | |
| | | 2: 2 знака после запятой | | |
| | | 3: 3 знака после запятой | | |
| | | 0: Отсутствие блокировки | | |
| | | 1: Полная блокировка | | |
| | | 2: Блокировка клавиш, за | | |
| | Выбор блокировки | исключением RUN, | | |
| F16.02 | клавин | STOP/RST | 0 | × |
| | клавиш | 3: Блокировка клавиш, за | | |
| | | исключением STOP/RST | | |
| | | 4: Блокировка клавиш, за | | |
| | | исключением >> | | |
| | Отображение на | | | |
| | дисплее | 0~99(соответствует | | |
| F16.03 | параметров | U00.00~U00.99) | 0 | Δ |
| | настройки 1 в | 000.00 (000.99) | | |
| | рабочем состоянии | | | |
| | Отображение на | | | |
| | дисплее | 0~99(соответствует | | |
| F16.04 | параметров | U00.00~U00.99) | 6 | Δ |
| | настройки 2 в | 200.00 200.55) | | |
| | рабочем состоянии | | | |
| | Отображение на | | | |
| T4 6 0 - | дисплее | $0\sim$ 99(соответствует | | |
| F16.05 | параметров | U00.00~U00.99) | 3 | Δ |
| | настройки 3 в | 200.00 | | |
| | рабочем состоянии | | | |
| | Отображение на | | | |
| E1606 | дисплее | $0\sim$ 99(соответствует | | |
| F16.06 | параметров | U00.00~U00.99) | 2 | Δ |
| | настройки 4 в | | | |
| | рабочем состоянии | | | |
| | Отображение на | | | |
| P1 6 0 7 | дисплее | $0\sim$ 99 (соответствует | | |
| F16.07 | параметров | U00.00~U00.99) | 1 | Δ |
| | настройки 1 в | | | |
| E1 6 00 | состоянии останова | 0.007 | (| |
| F16.08 | Отображение на | $0\sim$ 99 (соответствует | 6 | Δ |

| | імультифунк | циональный компактный ин | agebrob cer | NIN FR 130A |
|---------|---------------------------------|----------------------------|-------------|-------------|
| | дисплее | U00.00~U00.99) | | |
| | параметров | | | |
| | настройки 2 в | | | |
| | состоянии останова | | | |
| | Отображение на | | | |
| | дисплее | 000/ | | |
| F16.09 | параметров | 0~99(соответствует | 15 | Δ |
| | настройки 3 в | U00.00~U00.99) | | _ |
| | состоянии останова | | | |
| | Отображение на | | | |
| | дисплее | | | |
| F16.10 | | $0\sim$ 99(соответствует | 16 | |
| F 10.10 | параметров настройки 4 в | U00.00~U00.99) | 10 | Δ |
| | • | , | | |
| | состоянии останова | | | |
| T4 6 44 | Коэффициент | | 4.00 | |
| F16.11 | отображения | 0.00~100.00 | 1.00 | Δ |
| | скорости | | | |
| | Коэффициент | | | |
| F16.12 | отображения | 0.0~300.0% | 100.0% | Δ |
| | мощности | | | |
| Группа | F17 Отображение п | араметров, определяемых по | ользователе | M |
| | Код функции, | | | |
| F17.00 | определяемой | 00.00~49.99 | 00.03 | Δ |
| | пользователем 0 | | | |
| | Код функции, | | | |
| F17.01 | определяемой | 00.00~49.99 | 01.01 | Δ |
| | пользователем 1 | | | |
| F15.00 | Код функции, | | 04.00 | |
| F17.02 | определяемой | 00.00~49.99 | 01.02 | Δ |
| | пользователем 2 | | | |
| E17.02 | Код функции, | 00.0040.00 | 01.00 | |
| F17.03 | определяемой пользователем 3 | 00.00~49.99 | 01.08 | Δ |
| | Код функции, | | | |
| F17.04 | определяемой | 00.00~49.99 | 01.09 | Δ |
| 117.04 | пользователем 4 | 00.00 47.77 | 01.07 | Δ |
| | Код функции, | | | |
| F17.05 | определяемой | 00.00~49.99 | 02.00 | Δ |
| | пользователем 5 | | | |
| | Код функции | | | |
| F17.06 | определяемой, | 00.00~49.99 | 02.01 | Δ |
| | пользователем 6 | | | |
| | Код функции, | | | |
| F17.07 | определяемой | 00.00~49.99 | 02.12 | Δ |
| | пользователем 7 | | | |
| E15.00 | Код функции, | | 02.00 | |
| F17.08 | определяемой | 00.00~49.99 | 03.00 | Δ |
| | пользователем 8 | | | |
| E17.00 | Код функции, | 00.00 - 40.00 | 02.01 | |
| F17.09 | определяемой пользователем 9 | 00.00~49.99 | 03.01 | Δ |
| | HOJIBSUBATCJICM 7 | <u> </u> | l . | |

| 7 113 | тициональный комп | dictribit tillboptop copitit i t | | |
|--------|----------------------------------|----------------------------------|-------|---|
| E17.10 | Код функции, | 00.0040.00 | 04.00 | |
| F17.10 | определяемой | 00.00~49.99 | 04.00 | Δ |
| | пользователем 10 | | | |
| F17.11 | Код функции, | 00.0040.00 | 04.01 | |
| F1/.11 | определяемой | 00.00~49.99 | 04.01 | Δ |
| | пользователем 11 | | | |
| F17.12 | Код функции, | 00.00 40.00 | 04.02 | |
| F1/.12 | определяемой | 00.00~49.99 | 04.02 | Δ |
| | пользователем 12 | | | |
| E17 12 | Код функции, | 00.00 40.00 | 04.02 | |
| F17.13 | определяемой | 00.00~49.99 | 04.03 | Δ |
| | пользователем 13 | | | |
| E17.14 | Код функции, | 00.00 40.00 | 05.02 | |
| F17.14 | определяемой | 00.00~49.99 | 05.02 | Δ |
| | пользователем 14 | | | |
| E17.15 | Код функции, | 00.00 40.00 | 00.01 | |
| F17.15 | определяемой | 00.00~49.99 | 08.01 | Δ |
| | пользователем 15 | | | |
| E17.16 | Код функции, | 00.00 40.00 | 00.02 | |
| F17.16 | определяемой | 00.00~49.99 | 08.02 | Δ |
| | пользователем 16 | | | |
| E17.17 | Код функции, | 00.00 40.00 | 00.02 | |
| F17.17 | определяемой | 00.00~49.99 | 08.03 | Δ |
| | пользователем 17 | | | |
| E17 10 | Код функции, | 00.00 40.00 | 00.04 | |
| F17.18 | определяемой | 00.00~49.99 | 08.04 | Δ |
| | пользователем 18 | | | |
| E17.10 | Код функции, | 00.00 40.00 | 00.05 | |
| F17.19 | определяемой | 00.00~49.99 | 08.05 | Δ |
| | пользователем 19 Код функции, | | | |
| F17.20 | код функции, определяемой | 00.00~49.99 | 08.30 | |
| F17.20 | 1 | 00.00, ~49.99 | 08.30 | Δ |
| | пользователем 20 Код функции, | | | |
| F17.21 | код функции, определяемой | 00.00~49.99 | 11.10 | |
| F1/.21 | пользователем 21 | 00.00, ~49.99 | 11.10 | Δ |
| | Код функции, | | + | |
| F17.22 | код функции, определяемой | 00.00~49.99 | 13.00 | Δ |
| F1/.22 | пользователем 22 | 00.00 47.77 | 13.00 | Δ |
| | Код функции, | | | |
| F17.23 | код функции, определяемой | 00.00~49.99 | 13.01 | Δ |
| 117.23 | пользователем 23 | 00.00 49.99 | 13.01 | Δ |
| | Код функции, | | | |
| F17.24 | код функции, определяемой | 00.00~49.99 | 13.02 | Δ |
| 111.24 | пользователем 24 | 00.00 47.77 | 13.02 | Δ |
| | Код функции, | | | |
| F17.25 | определяемой | 00.00~49.99 | 13.08 | Δ |
| 117.23 | пользователем 25 | 00.00 47.77 | 13.00 | Δ |
| | Код функции, | | | |
| F17.26 | определяемой | 00.00~49.99 | 13.09 | Δ |
| 117.20 | пользователем 26 | 00.00 47.77 | 13.07 | Δ |
| | Код функции, | | | |
| F17.27 | определяемой | 00.00~49.99 | 00.00 | Δ |
| 117.27 | пользователем 27 | 17.77 | 00.00 | |
| | | 1 | 1 | l |

| | мультифункциональный компактный инвертор серии FR 150/4 | | | | |
|----------|---|---|-------|---|--|
| F17.28 | Код функции, определяемой | 00.00~49.99 | 00.00 | Δ | |
| F17.29 | пользователем 28 Код функции, определяемой пользователем 29 | 00.00~49.99 | 00.00 | Δ | |
| Группа F | 22: клемма IO | | | | |
| F22.00 | Выбор функции виртуальной клеммы VDI1 | Одинаково с F04.00 | 0 | × | |
| F22.01 | Выбор функции виртуальной клеммы VDI2 | Одинаково с F04.00 | 0 | × | |
| F22.02 | Выбор функции виртуальной клеммы VDI3 | Одинаково с F04.00 | 0 | × | |
| F22.03 | Выбор функции виртуальной клеммы VDI4 | Одинаково с F04.00 | 0 | × | |
| F22.04 | Выбор функции виртуальной клеммы VDI5 | Одинаково с F04.00 | 0 | × | |
| F22.05 | Режим настройки активного состояния виртуальной клеммы VDI | (VDI5, VDI4, VDI3, VDI2, VDI1) 0:Активность VDI определяется состоянием клеммы VDOx 1: Активность VDI устанавливается функцией F22.06 | 00000 | × | |
| F22.06 | Настройка состояния виртуальной клеммы VDI | (VDI5, VDI4, VDI3, VDI2, VDI1) 0: Неактивно 1: Активно | 00000 | Δ | |
| F22.07 | Выбор функции выхода виртуальной клеммы VD01 | 0 : Внутренне коротко замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00 | 0 | Δ | |
| F22.08 | Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO2 | 0 : Внутренне коротко замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00 | 0 | Δ | |
| F22.09 | Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO3 | 0 : Внутренне коротко замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00 | 0 | Δ | |
| F22.10 | Выбор функции | 0 : Внутренне коротко | 0 | Δ | |

| нкциональный компа | | IDUA | , , |
|---|--|---|---|
| выхода виртуальной клеммы VDO4 | замкнут с DIx Прочее: одинаково с F05.00 | | |
| Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO5 | 0 : Внутренне коротко замкнут с DIx Прочее: одинаково с F05.00 | 0 | Δ |
| Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO1 | 0.0c~6000.0c | 0.0c | Δ |
| Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO2 | 0.0c~6000.0c | 0.0c | Δ |
| Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO3 | 0.0c~6000.0c | 0.0c | Δ |
| Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO4 | 0.0c~6000.0c | 0.0c | Δ |
| Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO5 | 0.0c~6000.0c | 0.0c | Δ |
| Положительная/от рицательная | VDO5, VDO4, VDO3,VDO2, VDO10: Положительная логика1: Отрицательная логика | 00000 | Δ |
| U00 Проверка состо | | | |
| Рабочая частота | 0.00~Fup | 0.00 Гц | 0 |
| Настройка частоты | 0.00~Fmax | 0.00 Гц | 0 |
| Выходное напряжение | 0∼660 B | 0.0 B | 0 |
| Выходной ток | 0.0∼3000.0 A | 0.0 A | 0 |
| Выходная мощность | 0.0~3000.0 кВт | 0.0 кВт | 0 |
| Скорость двигателя | 0∼60000 об/мин | 0 об/мин | 0 |
| Напряжение шины | 0∼1200 B | 0 B | 0 |
| частота | 0.00∼Fup | 0.00Гц | 0 |
| Шаг PLC | 0~15 | 0 | 0 |
| Время действия программы | 0.0~6000.0 с(ч) | 0.0 с(ч) | 0 |
| | выхода виртуальной клеммы VDO4 Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO5 Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO1 Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO2 Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO3 Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO3 Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO4 Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO5 Положительная/от рицательная U00 Проверка состе Рабочая частота Настройка частоты Выходное напряжение Выходноя мощность Скорость двигателя Напряжение шины Синхронная частота Паг PLC Время действия | выхода виртуальной клеммы VDO4 Замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00 Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO5 0 : Внутренне коротко замкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00 Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO1 0.0с~6000.0с Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO2 0.0с~6000.0с Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO3 0.0с~6000.0с Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO4 0.0с~6000.0с Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO5 0.0с~6000.0с Положительная/от рицательная 0.0с~6000.0с Положительная логика 1: Отрицательная логика 1: | виртуальной клеммы VDO4 Прочее: одинаково с F05.00 Выбор функции выхода виртуальной клеммы VDO5 3амкнут с DIх Прочее: одинаково с F05.00 Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO1 0.0c~6000.0c Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO2 0.0c~6000.0c Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO3 0.0c~6000.0c Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO3 0.0c~6000.0c Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO4 0.0c~6000.0c Время задержки вывода виртуальной клеммы VDO5 0.0c~6000.0c Положительная/от рицательная 0.0c~6000.0c Положительная/от рицательная 0.0c~6000.0c Положительная/от рицательная 0.0c~6000.0c ООО Проверка состояния 0.0c~6000.0c ООО Проверка состояния 0.0c~6000.0c ООО Проверка состояния 0.00~Fup Рабочая частота 0.00~Fup Выходное напряжение 0.00~Fup Выходноя 0.00~Sup Выходная мощность 0.0~3000.0 кВт Скорость двигателя 0~66000 об/мин О~60000 об/мин 0.06/мин О~60000 об/мин 0.00°(и) |

| 7700 40 | | циональный компактный ин | , | |
|---------------------------------------|---|-----------------------------|--------------|---------|
| U00.10 | Настройка ПИД | 0~60000 | 0 | 0 |
| U00.11 | ПИД обратная связь | 0~60000 | 0 | \odot |
| U00.12 | Состояние входа DI1 ~ DI5 | DI5 DI4 DI3 DI2 DI1 | 00000 | 0 |
| U00.13 | Состояние входа DI6∼ DI7 | DI7 DI6 | 00 | \odot |
| U00.14 | Состояние клемм цифрового выхода | R2 R1 Y2 Y1 | 0000 | 0 |
| U00.15 | вход АІ1 | 0.0~100.0% | 0.0% | 0 |
| U00.16 | вход АІ2 | 0.0~100.0% | 0.0% | 0 |
| U00.18 | Вход потенциометра клавиатуры | 0.0~100.0% | 0.0% | · |
| U00.19 | вход НІ | 0.00∼100.00kГц | 0.00kГц | 0 |
| U00.20 | выход АО1 | 0.0~100.0% | 0.0% | 0 |
| U00.23 | Температура инвертора | -40.0°C∼120.0°C | 0.0°C | 0 |
| U00.24 | Накопленное время включения питания | 0~65535 мин | 0 мин | 0 |
| U00.25 | Накопленное время работы | 0∼6553.5 мин | 0.0 мин | 0 |
| U00.26 | Общее время включения питания | 0∼65535 ч | 0 ч | 0 |
| U00.27 | Общее время работы | 0∼65535 ч | 0 ч | \odot |
| U00.28 | Значение счета | 0~65535 | 0 | \odot |
| U00.29 | Значение длины | 0∼65535 м | 0 м | 0 |
| U00.30 | Линейная скорость | 0~65535 м/мин | 0м/мин | \odot |
| U00.31 | Выходной крутящий момент | 0.0~300.0% | 0.0% | \odot |
| U00.35 | Рассеяние мощности | 0∼65535 кВт/ч | 0 кВт/ч | \odot |
| U00.36 | Состояние входаVDI1~VDI5 | VDI5 VDI4 VDI3 VDI2 VDI1 | 00000 | • |
| U00.37 | Состояние входа VDO1~VDO5 | VDO5 VDO4 VDO3 VDO2 VDO1 | 00000 | • |
| Группа U01 Регистрация неисправностей | | | | |
| U01.00 | Код последнего отказа | Err00~Err41 | Err00 | 0 |
| U01.01 | Рабочая частота при возникновении текущего отказа | 0.00∼Fup | 0.00Гц | 0 |
| U01.02 | Выходной ток при возникновении текущего отказа | 0.0~3000.0 A | 0.0 A | 0 |

| , , , , | | 1 | | |
|--------------------|--|--------------------|--------|----------|
| U01.03 | Напряжение шины при возникновении текущего отказа | 0∼1200 B | 0V | 0 |
| U01.04 | Общее время работы при возникновении текущего отказа | 0∼65535 ч | 0 ч | 0 |
| U01.05 | Код предыдущего отказа | Тоже самое U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.06 | Рабочая частота при возникновении предыдущего отказа | 0.00∼Fup | 0.00Гц | · |
| U01.07 | Выходной ток при возникновении предыдущего отказа | 0.0~3000.0 A | 0.0 A | · |
| U01.08 | Напряжение шины при возникновении предыдущего отказа | 0∼1200 B | 0 B | • |
| U01.09 | Общее время работы при возникновении предыдущего отказа | 0∼65535 ч | 0 ч | ⊙ |
| U01.10 | Код пред-предыдущего отказа | Так же, как U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.11 | Рабочая частота при возникновении пред-предыдущего отказа | 0.00∼Fup | 0.00Гц | · |
| U01.12 | Выходной ток при возникновении пред-предыдущего отказа | 0.0~3000.0A | 0.0A | ⊙ |
| U01.13 | Напряжение шины при возникновении до предыдущего отказа | 0∼1200 B | 0 B | ⊙ |
| U01.14 | Общее время работы при возникновении пред-предыдущего отказа | 0∼65535 ч | 0 ч | • |
| U01.15 | Предыдущие 3 категории отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |

| U01.16 | Предыдущие 4 категории отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |
|--------|---------------------------------|-------------------|-------|---|
| U01.17 | Предыдущие 5 категории отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.18 | Предыдущие 6 категории отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.19 | Предыдущие7 категории отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.20 | Предыдущие 8 категории отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.21 | Предыдущие 9 категории отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.22 | Предыдущие 10 категорий отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.23 | Предыдущие 11 категорий отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.24 | Предыдущие 12 категорий отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |
| U01.25 | Предыдущие 13 категорий отказов | Одинаков с U01.00 | Err00 | 0 |

Глава 6 Обслуживание и поиск неисправностей

Инвертор FR150A обеспечивает получение множества предупреждающей информации и обладает многочисленными защитными функциями: когда возникает неисправность, защитная функция активируется, инвертор остановит вывод, сработает контакт реле сигнализации о неисправности инвертора, а в инверторе отображается код неисправности на дисплейной панели. До обращения для сервисного обслуживания пользователь может ознакомиться с рекомендациями по самопроверке в этом разделе, проанализировать проблему и идентифицировать решение проблемы. Если проблему не удается решить, обратитесь за сервисным обслуживанием или свяжитесь с дилером, у которого вы купили привод нашей компании.

| Отобр ажени е | Наименование неисправности | Возможная причина | Решение |
|---------------------|-------------------------------|---|--|
| Err01 | Сверхток ускорения: | 1: Выходная цепь заземлена или короткозамкнута. 2: Время разгона слишком мало. 3: Ручное увеличение крутящего момента или кривая V/F не соответствует норме. 4: Напряжение слишком низкое. 5: Операция ввода в действие выполнена на вращающемся двигателе. 6: Внезапно нагрузка добавлена в процессе ускорения. 7: Модель привода переменного тока имеет слишком малый класс мощности: | 1: Устраните внешние повреждения. 2: Увеличьте время разгона. 3: Отрегулируйте ручной подъем крутящего момента или кривую V/F. 4: Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 5: Выберите частоту вращения, отслеживающую повторный запуск или запустите двигатель после останова. 6: Удалите добавочную нагрузку. 7: Выберите привод переменного тока более высокого класса мощности |
| Err02 | Сверхток замедления: | 1: Выходная цепь заземлена, или короткозамкнута. 2: Время торможения слишком мало. 3: Напряжение слишком низкое. 4: Внезапно нагрузка добавлена в процессе замедления. 5: Блок торможения и | 1: Устраните внешние повреждения. 2: Увеличьте время торможения. 3: Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 4: Удалите добавочную нагрузку. 5: Установите блок торможения и |

| | | тормозной резистор не установлены | тормозной резистор. |
|-------|---|---|--|
| Err03 | Сверхток при постоянной скорости | 1: Выходная цепь заземлена, или короткозамкнута. 2: Напряжение слишком низкое. 3: Внезапно нагрузка добавлена в процессе работы. 4: Модель привода переменного тока имеет слишком малый класс мощности: | 1: Устраните внешние повреждения. 2 Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 3: Удалите добавочную нагрузку. 4: Выберите привод переменного тока более высокого класса мощности. |
| Err04 | Перенапряжен ие при ускорении | 1: Входное напряжение слишком высокое 2 Внешняя сила приводит в движение двигатель в процессе ускорения. 3: Время ускорения слишком мало. 4: Блок торможения и тормозной резистор не установлены | 1: Отрегулируйте напряжение к нормальному диапазону. 2: Удалите внешнюю силу или установите тормозной резистор. 3: Увеличьте время разгона. 4: Установите блок торможения и тормозной резистор. |
| Err05 | Перенапряжен ие при замедлении | 1: Входное напряжение слишком высокое. 2: Внешняя сила приводит в движение двигатель в процессе замедления. 3: Время замедления слишком мало. 4: Блок торможения и тормозной резистор не установлены. | 1: Отрегулируйте напряжение к нормальному диапазону. 2: Удалите внешнюю силу или установите тормозной резистор. 3: Увеличьте время торможения. 4: Установите блок торможения и тормозной резистор. |
| Err06 | Перенапряжен ие при постоянной скорости | 1: Входное напряжение слишком высокое 2: Внешняя сила приводит в движение двигатель в процессе работы. | 1: Отрегулируйте напряжение к нормальному диапазону. 2: Удалите внешнюю силу или установите тормозной резистор. |

| , | y magnerias ibribit in | similari i si seprep copini | |
|--|--------------------------------------|--|--|
| Err07 | Перенапряжен ие на шине | 1 Мгновенная авария питания происходит на входе сети питания. 2: Входное напряжение привода переменного тока не находится в пределах допустимого диапазона. 3: Напряжение шины является аварийным. 4: Выпрямительный мост и буферный резистор дефектны. 5: Плата привода дефектна. 6: Главная плата управления дефектна. | 1 Сбросьте сообщение о неисправности. 2: Отрегулируйте напряжение до нормального диапазона. 3: Свяжитесь с агентом или компанией Frecon. |
| Err08 | Короткое замыкание | 1: Выходная цепь заземлена или короткозамкнута. 2: Соединительный кабель двигателя слишком длинный. 3: Модуль перегрет. 4: Внутренние соединения ослабли. 5: Главная плата управления дефектна 6: Плата привода дефектна. 7: Модуль инвертора дефектен. | 1: Устраните внешние повреждения. 2: Установите дроссель или фильтр на выходе. 3: Проверьте воздушный фильтр и вентилятор. 4: Подтяните все соединения кабелей. 5: Свяжитесь с агентом или компанией Frecon. |
| Err09 | Потеряна фаза на входе питания | 1: Вход трехфазного питания является аварийным. 2: Панель привода дефектна. 3: Плата разрядника дефектна. 4: Главная плата управления дефектна. | 1: Устраните внешние повреждения. 2: Свяжитесь с агентом или компанией Frecon. |
| Err10 | Потеряна фаза на выходе | 1: Кабель, соединяющий привод переменного тока и двигатель, дефектен. 2: Дисбаланс трехфазного выхода питания привода переменного тока, когда двигатель работает. 3: Плата привода дефектна | 1: Устраните внешние повреждения. 2: Проверьте, в нормальном ли состоянии трехфазные обмотки двигателя. 3: Свяжитесь с агентом или компанией Frecon. |

| | Wysibing | рункциональныи компактны 4: Модуль дефектен. | Пинвертор серии т ктоол |
|-------|---|---|--|
| | | | |
| Err11 | Перегрузка двигателя | 1: F11-17 установлены неправильно. 2: Нагрузка слишком велика или в двигателе происходит торможение ротора. 3: Модель привода переменного тока имеет слишком малый класс мощности. | 1: Установите F11-17 правильно. 2: Уменьшите нагрузку и проверьте двигатель и механическое состояние. 3: Выберите привод переменного тока более высокого класса мощности. |
| Err12 | Перегрузка инвертора | 1: Нагрузка слишком велика, или в двигателе происходит торможение ротора. 2: Модель привода переменного тока имеет малый класс мощности | 1: Уменьшите нагрузку и проверьте состояние двигателя и механической части. 2: Выберите привод переменного тока более высокого класса мощности. |
| Err13 | Неисправность внешнего оборудования | 1: Сигнал о внешней неисправности введен через DI. | Сбросьте операции. |
| Err14 | Перегрев модуля | 1: Температура окружающей среды слишком высока. 2: Воздушный фильтр заблокирован. 3: Вентилятор поврежден. 4: Термочувствительный резистор модуля поврежден. 5: Модуль инвертора поврежден. | 1: Уменьшите температуру окружающей среды. 2: Очистите воздушный фильтр. 3: Замените поврежденный вентилятор. 4: Замените поврежденный термочувствительный резистор. 5: Замените модуль инвертора. |
| Err15 | Ошибка чтения - записи СППЗУ | Чип СППЗУ поврежден | Замените главную плату управления. |
| Err16 | Автонастройка двигателя отменена | После идентифицирующего процесса нажмите клавишу STOP / RST | Нажмите клавишу STOP / RST для сброса |
| Err17 | Ошибка автонастройки двигателя | 1: Выводы двигателя и инвертора не соединены 2 Двигатель не отключает нагрузку | 1: Проверьте соединения между инвертором и двигателем 2: Двигатель отключен |

| 2: 2 | | | |
|-------|--|--|---|
| | | 3: Электрическая неисправность | от нагрузки 3: Проверьте двигатель |
| Err18 | Ошибка по превышению времени канала связи | 1: Персональный компьютер не работает правильно 2: Линия связи имеет ненормальное состояние 3: Параметры F15 установлены неправильно | 1: Проверьте соединение с персональным компьютером 2: Проверьте кабель связи 3: Правильно установите параметры канала связи |
| Err19 | Потеря обратной связи ПИД | Заданное значение обратной связи ПИД меньше чем F13.24 | Проверьте сигнал обратной связи ПИД или установите соответствующее значение параметра F13.24 |
| Err20 | Достигнуто непрерывное время эксплуатации | Установите время работы, чтобы достигнуть этой функции | Ссылка F05.14 Описание |
| Err21 | Ошибка передачи параметров | 1: Не установлена или не включена карта с копиями параметров 2 Неисправность карты копии параметров 3: Плата управления дефектна. | 1: Скопируйте на карту должным образом установленные параметры 2: Для технической поддержки 3: Для технической поддержки |
| Err22 | Ошибка загрузки параметров | 1: Не установлена или не включена карта с копиями параметров 2: Неисправность карты копии параметров 3: Плата управления дефектна. | 1: Скопируйте на карту должным образом установленные параметры 2: Для технической поддержки 3: Для технической поддержки |
| Err23 | Неисправность тормозного блока | 1: Неисправность тормозной линии или повреждение тормозного трубопровода 2: Внешний тормозной резистор слишком мал | 1: Проверьте тормозной блок, замените тормозной трубопровод 2: Увеличьте тормозной регистр |
| Err24 | Модуль обнаружения перегрева отсоединен | Неисправность температурного датчика или кабеля для технической поддержки | Для технической поддержки |
| Err25 | Нагрузка стала равна 0 | Рабочий ток привода переменного тока ниже | Проверьте, что нагрузка отключена или |

| | | | чем F11.22 | настроена, что F11-22 и F11-23 правильны. |
|--|-------|---|---|---|
| | | | | · |
| | Err26 | Ошибка ограничения всеволнового тока | 1: Нагрузка слишком большая, или в двигателе произошло заедание ротора. 2: Модель привода переменного тока имеет слишком малый класс по мощности: | 1: Уменьшите нагрузку и проверьте состояние двигателя и механической части. 2: Выберите привод переменного тока более высокого класса мощности. |
| | Err27 | Реле плавного включения инвертора отключилось | 1: Сеточное напряжение слишком мало 2: Неисправность модуля выпрямителя | 1: Проверьте сеточное напряжение 2: Запросите техническую поддержку |
| | Err28 | Несовместимо сть версии программного обеспечения | 1: Параметры верхнего и нижнего модуля передачи в версии панели управления не совместимы. | Повторно загрузите параметры модуля, чтобы обеспечить передачу |
| | Err40 | Время работы при заданной настройке заканчивается | Время работы больше чем F00.25 | 1. Свяжитесь с дилером |

Приложение A: Коммуникационный протокол Modbus

1. Область применения

- 1. Применимая серия: инвертор серии FR компании FRECON
- 2. Применимая сеть: Поддержка протокола Modbus, RTU формат, с коммуникационной сетью один ведущий / много ведомых шины RS485. Типичный формат кадра сообщения RTU:

| Стартовы й бит | Адрес устройств а | Код функции | Данн ые | Контрольн ая сумма | Стоповый бит |
|-------------------|-------------------------|----------------|------------|-----------------------|-----------------|
| T1-T2-T3-T 4 | 8 бит | 8 бит | n*8 вит | 16 бит | T1-T2-T3-T4 |

2. Физический интерфейс

RS485 - асинхронный режим полудуплексной связи. Младший бит имеет приоритет при передаче.

Формат данных по умолчанию терминала RS485: 1-8-N-1, скорость: 9600 бод. Формат данных 1-8-N-1, 1-8-О-1, 1-8-Е-1, могут быть выбраны дополнительные скорости 4800 бод, 9600 бод, 19200 бод, 38400 бод, 57600 бод и 115200 бод. Рекомендуемый кабель связи: экранированная витая пара, чтобы уменьшить внешние помехи.

3. Формат протокола



Четность в ADU (Блок прикладных данных) рассчитывается через четность CRC16 1-ых трех частей ADU и переключается с младших байтов на старшие байты. Младшие байты четности циклического контроля избыточности идут первыми, а старшие байты следуют согласно формату протокола.

4. Описание формата протокола

4.1 Код адреса

Адрес ведомого инвертора. Диапазон установки: 1 - 247, 0 - широковещательный адрес.

4.2 Код команды

| Код команды | Функция |
|-------------|---|
| 03H | Чтение параметров и байта состояния инвертора |
| 06H | Запись одного кода функции или параметра управления инвертора |
| 08H | Диагностика цепи и настройка |

4.3 Размещение адресных регистров

| з тазмещение адресных регистров | | | |
|------------------------------------|--|--|--|
| Наименование | Описание | | |
| Код функции (F00.00~ U01.99) | Старший байт номера группы кода функции F00~F31, U00, U01, соответствующий старшему байту адреса равен00H~1FH, 30H, 31H. Младший байт номера группы кода функции от 0 до 99, соответствующий младшему байту адреса равен 00H~63H. Например: Требуется изменить значение кода функции F01.02, и соответственно есть необходимость выключить питание при запоминании адресного регистра (названный адресом СППЗУ) равного 8102H. | | |

| Группа кодов функции | Старший байт адреса | Старший байт адреса |
|----------------------|---------------------|---------------------|
| | ОЗУ | СППЗУ |
| F00 | 0x00 | 0x80 |
| F01 | 0x01 | 0x81 |
| F02 | 0x02 | 0x82 |
| F03 | 0x03 | 0x83 |
| F04 | 0x04 | 0x84 |
| F05 | 0x05 | 0x85 |
| F06 | 0x06 | 0x86 |
| F07 | 0x07 | 0x87 |
| F08 | 0x08 | 0x88 |
| F09 | 0x09 | 0x89 |
| F11 | 0x0B | 0x8B |
| F12 | 0x0C | 0x8C |
| F13 | 0x0D | 0x8D |
| F14 | 0x0E | 0x8E |
| F15 | 0x0F | 0x8F |
| F16 | 0x10 | 0x90 |
| F17 | 0x11 | 0x91 |
| F30 | 0x1E | 0x9E |
| F31 | 0x1F | 0x9F |
| U00 (только чтение) | 0x30 | |
| U01 (только чтение) | 0x31 | |

4.4 Адрес и функции команды управления: (только запись)

| Адрес слова команды | Функция команды | |
|---|---|--|
| 2000Н | 0001: Работа в прямом направлении 0002: Работа в обратном направлении 0003: Медленное продвижение вперед 0004: Толчковая подача в обратном направлении 0005: Останов с торможением 0006: Свободное вращение по инерции 0007: Сброс несправности | |
| 2001H | Частота настройки канала связи (0 \sim Fmax (Единица: 0.01 Γ ц)) | |
| 2002Н Данный диапазон ПИД (от 0 до 1000, 1000 | | |

| | соответствует 100.0%) |
|--|--|
| 2003Н Диапазон обратной связи ПИД (0 \sim 1000, 1000 соответствует 100.0%) | |
| 2004Н | Уставка крутящего момента (-3000 \sim 3000, 1000 соответствует 100.0% номинального тока двигателя) |
| 2005Н | Выход АО, диапазон(0 \sim 1000, 1000 соответствует 100.0%) |

4.5 Адреса чтения состояния и функции. Описание: (только чение)

| Адрес слова сосотояния | Функция слова состояния |
|------------------------|---|
| | 0000Н: настройка параметров |
| | 0001Н: Запуск в ведомом состоянии |
| 2100H | 0002Н: Толчковая операция |
| 2100H | 0003Н: Запуск в режиме обучения |
| | 0004Н: Парковка в ведомом состоянии |
| | 0005Н: Парковка толчковой операции |
| | 0006Н: Состояние неисправности |
| | Бит 0: 0 является эффективным |
| | 1 величина является отрицательной |
| | Бит 1:0 выход частоты при движении вперед |
| | 1 инверсия выхода частоты |
| | Бит 2∼3: |
| | 00 Старт-стоп клавиатуры |
| | 01 старт-стоп вывода |
| | 10 старт-стоп связи |
| | 11 Резерв |
| | Бит 4: |
| 2101H | 0 Заводской пароль недействителен |
| 210111 | 1 Заводской пароль действителен |
| | Бит 5: |
| | 0: Пароль пользователя недействителен |
| | 1: Пароль пользователя действителен |
| | Бит 6∼7: |
| | 00 базовая группа кодов функции |
| | 01 группа кодов функции, определяемая |
| | пользователем |
| | 10 различные функции с группой кодов по |
| | умолчанию |
| | 11 другое |
| 2102H | Тип текущей неисправности инвертора |
| 2103Н | Текущий тип предупреждения |

5. Объяснение команд

Код команды 0х03: Чтение параметра и состояния инвертора

| ход команды охоз. Тение нараметра и состояния инвертора | | | | | | |
|---|--------|----------|--|--|--|--|
| Поз. ADU | Байт № | Диапазон | | | | |
| Запрос ведущего: | | | | | | |
| Адрес ведомого | 1 | 0~127 | | | | |
| Код команды | 1 | 0x03 | | | | |

| Стартовый адрес регистра | 2 | 0x0000~0xFFFF |
|---|------------------|----------------------|
| Номер регистра | 2 | $0x0000 \sim 0x0008$ |
| Контрольная сумма четности (младший байт идет вперед) | 2 | |
| Ответ ведомого: | | |
| Адрес ведомого | 1 | Локальный адрес |
| Код команды | 1 | 0x03 |
| Стартовый адрес регистра | 1 | 2* номер регистра |
| Номер регистра | 2*номер регистра | |
| Контрольная сумма четности | 2 | |

Замечание: Последовательно считывается максимум 8 кодов функции.

Код команды 0х06: Запись одного кода функции или параметра управления

инвертора.

| Поз. АДИ | Байт № | Диапазон |
|---|--------|----------------------|
| Запрос ведущего: | | |
| Адрес ведомого | 1 | 0~127 |
| Код команды | 1 | 0x06 |
| Стартовый адрес регистра | 2 | $0x0000 \sim 0xFFFF$ |
| Номер регистра | 2 | 0x0000~0xFFFF |
| Контрольная сумма четности (младший байт идет вперед) | 2 | |
| Ответ ведомого: | • | • |
| Адрес ведомого | 1 | The local address |
| Код команды | 1 | 0x06 |
| Стартовый адрес регистра | 2 | $0x0000 \sim 0xFFFF$ |
| Номер регистра | 2 | 0x0000~0xFFFF |
| Контрольная сумма четности | 2 | |

Код команды 0х08: Диагностика схемы и настройка

| Поз. АDU | Байт № | Диапазон |
|---|--------|-----------------|
| Запрос ведущего: | | |
| Адрес ведомого | 1 | 0~127 |
| Код команды | 1 | 0x08 |
| Стартовый адрес регистра | 2 | 0x0000~0xFFFF |
| Номер регистра | 2 | |
| Контрольная сумма четности (младший байт идет вперед) | 2 | |
| Ответ ведомого: | | |
| Адрес ведомого | 1 | Локальный адрес |
| Код команды | 1 | 0x08 |
| Стартовый адрес регистра | 2 | 0x0000~0xFFFF |
| Номер регистра | 2 | |
| Контрольная сумма четности | 2 | |

Замечание: Код команды 0х08 - только для проверки схемы.

6. Контроль четности циклического контроля избыточности (CRC)

Оборудование, посылающее информацию, сначала вычисляет четность CRC, и затем присоединяет ее к посылаемому сообщению. По получении сообщения приемная аппаратура снова вычисляет значение четности CRC и сравнивает результат работы с полученным значением четности CRC. Если эти два значения различаются, это указывает, что существует ошибка в процессе передачи.

Процесс вычисления четности CRC:

- 1. Задайте регистр четности CRC, и инициализируйте его значением FFFFH.
- 2. Вычислите функцию XOR между первым байтом посылки сообщения и значением в регистре четности CRC, а затем передайте результат в регистр четности CRC.

Начинайте расчет с кода адреса, стартовый и стоповый бит не участвуют в вычислениях.

- 3. Соберите и проверьте младший бит (наименьший значащий бит регистра четности CRC).
- 4. Если младший бит равен 1, сдвиньте каждый бит регистра четности CRC вправо на 1 бит, самый старший бит заполняется 0. Вычислите функцию XOR между значением регистра CRC и A001H, и затем передайте результат в регистр четности CRC.
- 5. Если младший бит равен 0, сдвиньте каждый бит регистра четности CRC вправо на 1 бит, самый старший бит заполняется 0.
- 6. Повторите этапы 3, 4 и 5 до завершения 8 сдвигов смещения.
- 7. Повторите этапы 2, 3, 4, 5 и 6, и обработайте следующий байт посылки сообщения. Непрерывно повторяйте вышеуказанный процесс для каждого байта посылки сообшения.
- 8. Дата расчета четности CRC будет сохранена в регистре четности CRC после расчета.
- 9. Метод LUT (таблица преобразования) используется для получения четности CRC в системе с ограниченными временными ресурсами.

Простые функции вычисления CRC показаны ниже (на языке программирования C):

```
unsigned int CRC_Cal_Value (unsigned char *Data, unsigned char Length)
{
    unsigned int crc_value = 0xFFFF;
    Int i = 0;
    while (Length--)
    {
        crc_value ^= *Data++;
        for (i=0; i<8; i++)
        {
            If (crc_value & 0x0001)
            {
                 crc_value = (crc_value>>1) ^ 0xa001;
            }
            else
            {
                 crc_value = crc_value>>1;
            }
        }
        return (crc_value);
}
```

7. Реакция на сообщение об ошибке

Инвертор пошлет отчет сообщения об ошибке, когда ведущий узел посылает данные об ошибке, или инвертор получит данные об ошибке из-за внешних помех.

Когда возникает ошибка в канале связи, ведомое устройство комбинирует самый старший бит 1 из кода команды и код ошибки в качестве реакции ведущему устройству.

Формат кадра данных ответа, когда ошибка возникла в канале связи:

| Поз. ADU | Байт № | Диапазон |
|-----------------------------------|--------|------------------------------|
| Ответ при ошибке: | | |
| Адрес ведомого | 1 | 0~127 |
| Код команды ошибки | 1 | Старший бит = 1 кода команды |
| Код ошибки | 1 | $0x01 \sim 0x13$ |
| Четность CRC (младший бит вперед) | 2 | |

Код команды ответа при номальной связи и при ошибке в канале связи

| Код команды ответа при номальной | Код команды ответа при ошибке в |
|----------------------------------|---------------------------------|
| СВЯЗИ | канале связи |
| 03H | 83H |
| 06H | 86H |
| 08H | 88H |

Описание кода ошибки:

| Ошибка Описание | | Ошибка | Описание |
|----------------------------|--------------------------|--------|-----------------------|
| 01H | Необычный код команды | 03H | Неправильные данные |
| 02H Необычный адрес данных | | 04H | Операция не выполнена |

Например, для U00.00 запись данных частоты 50.00 Гц. Ведущее устройство посылает калр данных (шестналиатеричный формат):

| др данных (шестпадцатери-ный формат). | | | | | | | | |
|---------------------------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| | 01H | 06H | 30H | 00H | 13H | 88H | 8BH | 9CH |

Так как F00.00 только для чтения, инвертор посылает сообщение об ошибке. Инвертор посылает кадр в шестнадцатеричном формате:

| 01H | 86H | 02H | СЗН | A1H |
|-----|-----|-----|-----|-----|
| | | | = | |

Код команды равен 86Н в сообщении об ошибке, старший бит равен 1 в 06Н. Если детальный код ошибки равен 11Н, это означает, что параметр только для чтения.

После ответа на получение данных об ошибке, ведущее устройство может исправить программу ответа с помощью вторичной посылки кадра данных, или на основании сообщения об ошибке реагировать на сообщение инвертора.

8. Иллюстрация

1, № 01 считывает значение выходной частоты (U00.00), возвращает 5000, это 50.00 Γ ц...Данные для посылки:

01 03 30 00 00 01 8B 0A

Принимаемые данные:

01 03 02 13 88 B5 12

2, № 01 Передача приводом по каналу связи частоты 30.00 Гц, переданные данные будут равны 3000.

Данные для посылки:

01 06 20 01 0B B8 D4 88

Принимаемые данные:

01 06 20 01 0B B8 D4 88

3, По каналу связи послана команда на 1-й привод, чтобы он запустился в прямом направлении, запись по адресу 2000H 01

Данные для посылки:

01 06 20 00 00 01 43 CA

Принимаемые данные:

01 06 20 00 00 01 43 CA

4, № 01 по системе связи послана команда останова инвертора методом замедления, адрес для записи $2000H\ 05$

Данные для посылки:

01 06 20 00 00 05 42 09

Принимаемые данные:

01 06 20 00 00 05 42 09

Приложение В: Приспособления

При замедлении или быстром замедлении при высокой инерции нагрузки двигатель будет в состоянии выработки энергии, мощность в нагрузке будет передаваться в инвертор к шине DC, что приведет к повышению напряжения шины инвертора, и когда оно станет выше определенного значения, инвертор будет посылать аварийное сообщение о превышении напряжения, это даже может повредить силовой модуль, таким образом, мы должны сконфигурировать тормозную систему.

Многофункциональный компактный инвертор FR150A имеет встроенный блок торможения для всех моделей серии, потребитель должен только подсоединить внешний тормозной резистор. Мы рекомендуем конфигурацию резистора по мощности и значению. Пользователь может регулировать значение в указанном диапазоне в

соответствии с нагрузкой.

| Модель инвертора | Двигатель (кВт) | Величина сопротивлен ия (Ом) | Мощност ь резистора (Вт) | Параметры соединительных проводов (мм²) |
|---------------------|--------------------|------------------------------------|-----------------------------------|---|
| Одна фаза: 220 В | , 50/60Гц | | | |
| FR150A-2S-0.2B | 0.2 | ≧360 | ≧100 | 1 |
| FR150A-2S-0.4B | 0.4 | ≧360 | ≧100 | 1 |
| FR150A-2S-0.7B | 0.75 | ≧180 | ≧200 | 1.5 |
| FR150A-2S-1.5B | 1.5 | ≧180 | ≧200 | 1.5 |
| FR150A-2S-2.2B | 2.2 | ≧90 | ≧400 | 2.5 |
| Три фазы: 380 В, | 50/60Гц | | | |
| FR150A-4T-0.7B | 0.75 | ≧360 | ≧200 | 1 |
| FR150A-4T-1.5B | 1.5 | ≧180 | ≧400 | 1.5 |
| FR150A-4T-2.2B | 2.2 | ≧180 | ≧400 | 1.5 |
| FR150A-4T-4.0B | 4.0 | ≧90 | ≧800 | 2.5 |

Примечание: провод в таблице указан для единственного резистора, когда резисторы соединены в параллель, провод должен быть толще. Выдерживаемое напряжение провода для однофазного инвертера должно быть выше 300 В перем. тока, для трехфазного инвертора - выше 450 В перем. тока, интервал допустимых температур для провода 105 С